

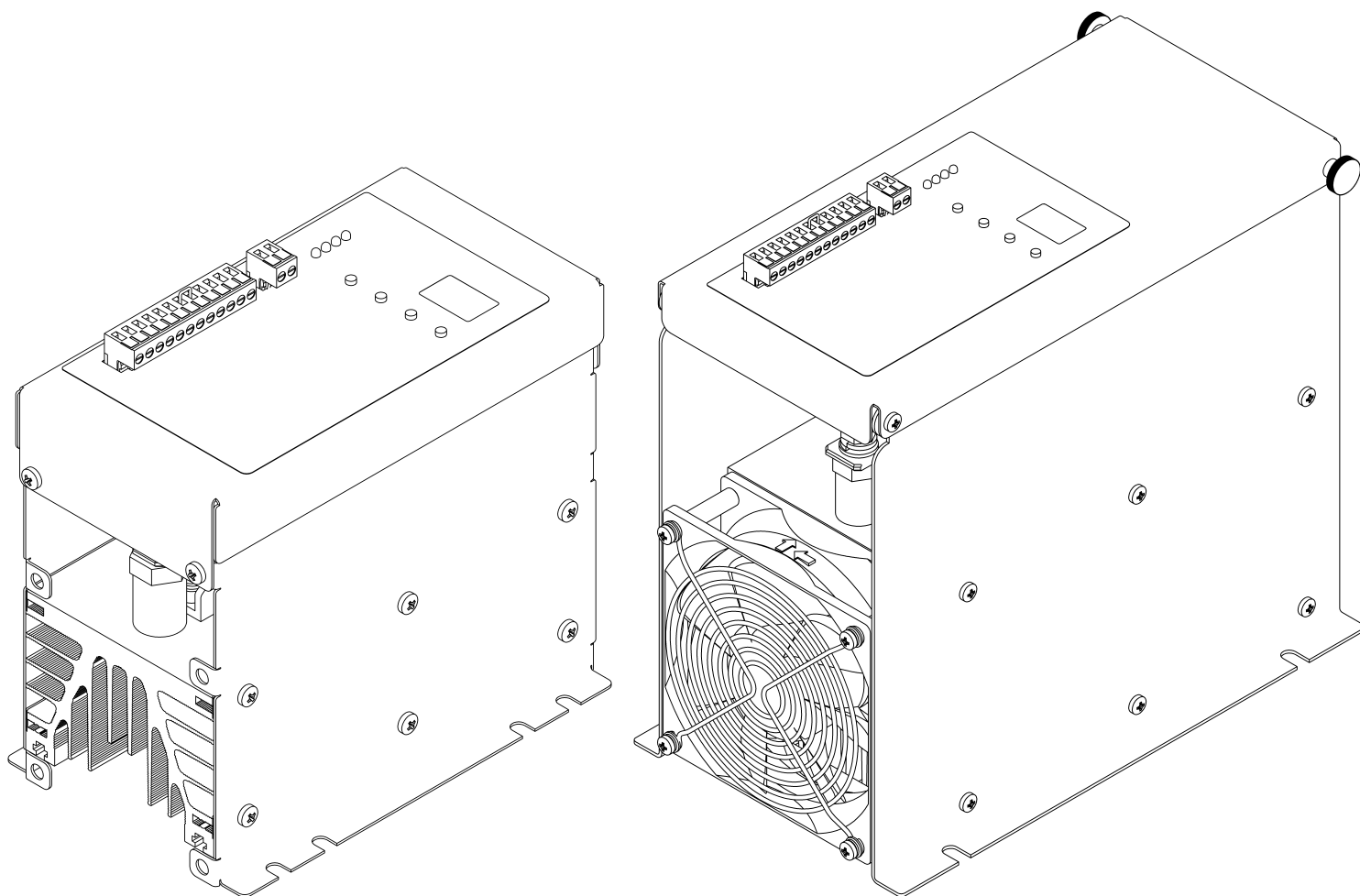


# Однофазный тиристорный регулятор ТРМ-1М

ТУ 3428-006-31928807-2014

## Описание и руководство по эксплуатации

- ◆ 5 способов управления тиристорами (выбирается пользователем)
- ◆ Широкий диапазон напряжения питания нагрузки 100 ... 480 VAC и частотой 45 ... 65 Гц
- ◆ Встроенные быстродействующие предохранители для защиты тиристоров
- ◆ Линеаризация зависимости выходного напряжения или мощности от входного сигнала
- ◆ Управление: Ток 4 ... 20 mA или 0 ... 20 mA; Напряжение 0 ... 5 VDC, 0 ... 10 VDC; Переменный резистор; Настройка с панели управления; Интерфейс RS-485 по протоколу Modbus RTU
- ◆ Обнаружение и индикация причин аварии (обрыва фазы, перегрева регулятора и выхода частоты сети за допустимые пределы, определение перегорания предохранителя) и возможность подключения внешнего аварийного сигнализатора «Авария» к контактам реле. При обнаружении ошибки регулятор отключает нагрузку.





## Содержание

1. Применение тиристорных регуляторов	3
2. Принцип работы	3
3. Способы регулировки мощности ТРМ-1М	3
3.1. Изменением угла (фазы) открывания тиристора	3
3.2. Числоимпульсный способ управления	4
3.3. Пакетный способ управления индуктивной нагрузкой	4
3.4. Пакетный способ управления с режимом плавного пуска «разогрева»	5
3.5. Пакетный способ управления с режимом однократного плавного пуска «разогрева»	5
4. Технические характеристики	6
5. Предупреждения и рекомендации	7
5.1. Выбор регулятора	7
5.2. Предохранители	7
5.3. Обслуживание	7
6. Рекомендации по монтажу	8
7. Конструкция регулятора	9
8. Схемы подключения	10
8.1. Функциональное назначение светодиодов	10
9. Назначение контактов разъёма управления	11
10. Настройка регулятора	11
11. Схемы подключения ТРМ-1М при управлении трёхфазной нагрузкой	12
12. Схемы подключения входов при управлении трёхфазной нагрузкой	12
13. Меню настройки	13
13.1. Подменю настройки Вход1	14
13.2. Подменю настройки Вход2	15
13.3. Подменю настройки параметров управления тиристорами	16
13.4. Подменю настройки параметров выхода	18
13.5. Подменю настройки работы реле	19
13.6. Подменю настройки порта управления RS-485	19
14. Комплект поставки	20
15. Гарантийные обязательства	20
16. Приёмка	20
Приложение 1 - Габаритные характеристики регуляторов мощности ТРМ-1М	21
Приложение 2 - Описание протокола Modbus	30
Адресное пространство	32
ДЛЯ ЗАМЕТОК	34



## 1. Применение тиристорных регуляторов

Тиристорные регуляторы (далее по тексту – регуляторы) предназначены для плавной регулировки мощности активных и индуктивных нагрузок: ламп, нагревателей, трансформаторов и некоторых других типов нагрузок.

Терморегулятор или программируемый логический контроллер в сочетании с регулятором позволяет осуществлять поддержание температуры объекта с высокой точностью. Имеется также возможность подключения внешнего ручного управления или внешней корректировки установленных параметров управления.

**Области применения:** металлургия, пищевая промышленность, сушка, экструзия, термообработка и плавка стекла, инфракрасное оборудование, полупроводники, нефтехимия, а так же для плавного запуска асинхронных двигателей в случае вентиляторной характеристики его нагрузки. Допускается управлять нагревателями, подключенными через трансформатор. При этом **не допускается работа на ненагруженный трансформатор**.

Регуляторы могут управляться вручну с помощью потенциометра, а так же от любого устройства управления: постоянным напряжением 0-10В (0-5В) или током 0-20мА (4-20мА), например от контроллера температуры, а так же через интерфейс RS-485 по протоколу Modbus RTU.

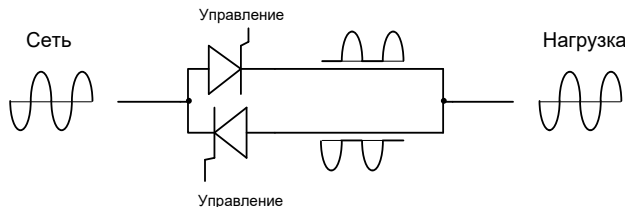
## 2. Принцип работы

Тиристор - это полупроводниковый прибор. Он может находиться в одном из двух состояний: в открытом или закрытом. При подаче управляющего сигнала тиристор может пропускать ток от анода к катоду.

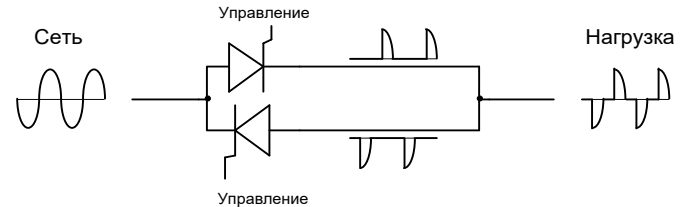
Тиристор может открываться управляющим сигналом в любой момент времени. Если ток через тиристор больше тока защёлкивания, он будет оставаться открытым, пока ток проходящий через него больше тока удержания.

Блок тиристоров состоит из двух тиристоров, включённых встречно-параллельно. Каждый тиристор пропускает ток только в одном направлении, то есть только положительные или отрицательные полупериоды тока.

В режиме максимальной мощности (тиристоры открыты полностью) работа тиристорного блока выглядит так:



В режиме 50% мощности (тиристоры открыты в середине полупериода) работа тиристорного блока выглядит так (режим Phase Angle):

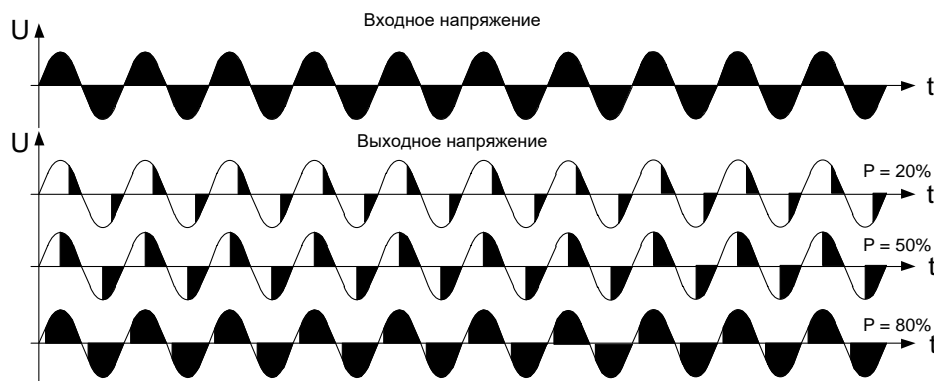


## 3. Способы регулировки мощности ТРМ-1М

В ТРМ-1М реализовано пять способов регулировки мощности:



**ВНИМАНИЕ!** Тиристорные регуляторы не предназначены для работы с постоянным током!



### 3.1. Изменением фазового угла (фазы) открывания тиристора

Регулировка мощности изменением угла (фазы) открывания тиристора (Phase Angle) – мощность в нагрузке пропорциональна времени открытого состояния тиристора внутри полупериода сетевого напряжения.

Имеется функция линейаризации. Она позволяет линейно изменять напряжение или  $U^2$  (мощность при постоянном сопротивлении нагрузки) на нагрузке.



Рис. 1

Режим работы регулятора при сверхмалых нагрузках (от 1 до 6%). Функция LAP включена по умолчанию.

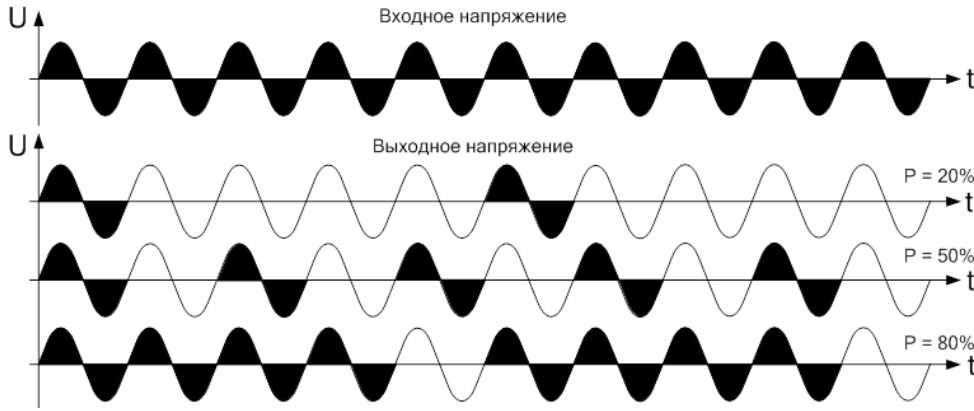
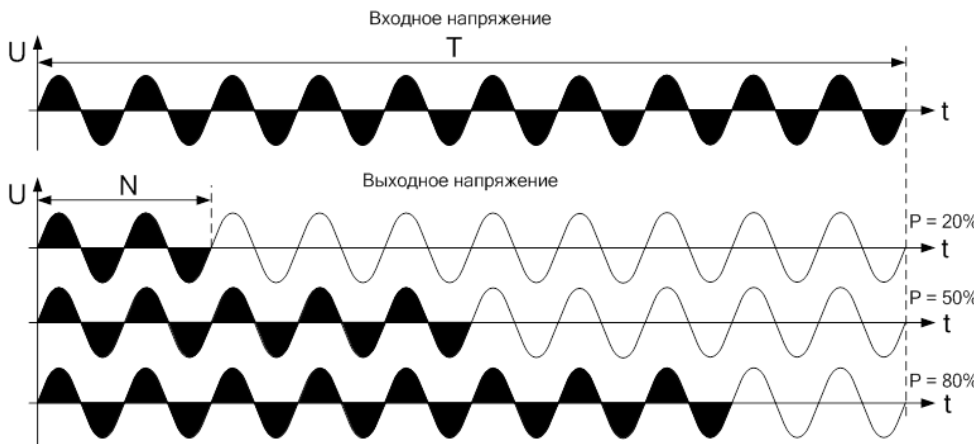


Рис. 2

### 3.2. Числоимпульсный способ управления.

Тиристор включается в момент перехода через ноль сетевого напряжения (Zero Crossing) на весь период.

Мощность в нагрузке пропорциональна соотношению числа периодов во включённом состоянии к общему числу периодов.



### 3.3. Пакетный способ управления индуктивной нагрузкой.

Тиристор открывается с заданной задержкой включения – DT (Delay Triggering) и удерживается открытым в течении числа периодов пропорционально заданной мощности.

Мощность в нагрузке определяется числом периодов «N» во включённом состоянии за определённое количество периодов «T».

$$\text{При этом } N = T * P / 100,$$

где: T количество периодов

P мощность в %.

Данный способ позволяет компенсировать броски тока при коммутации индуктивной нагрузки.

Упреждение DT задаётся пользователем – см. пункт 13.3, параметр -

**dtcr.**

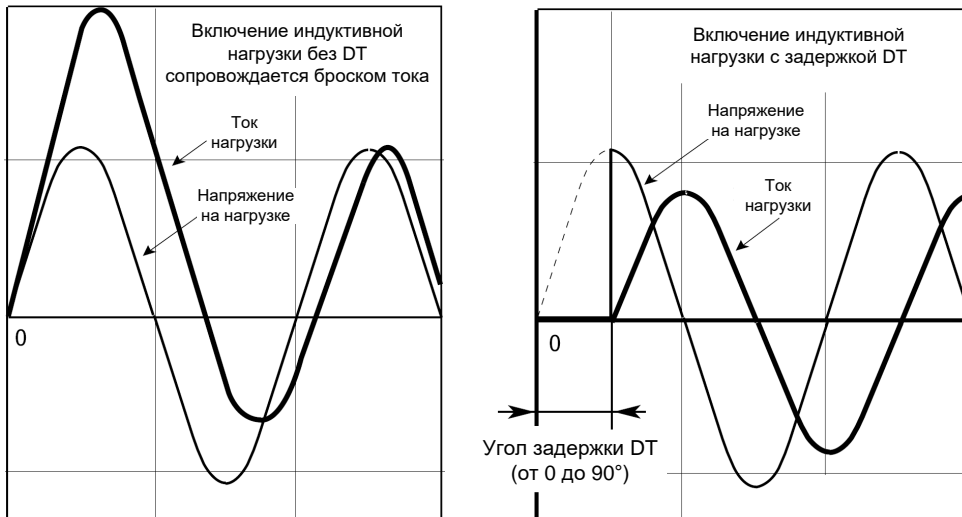


Рис. 3

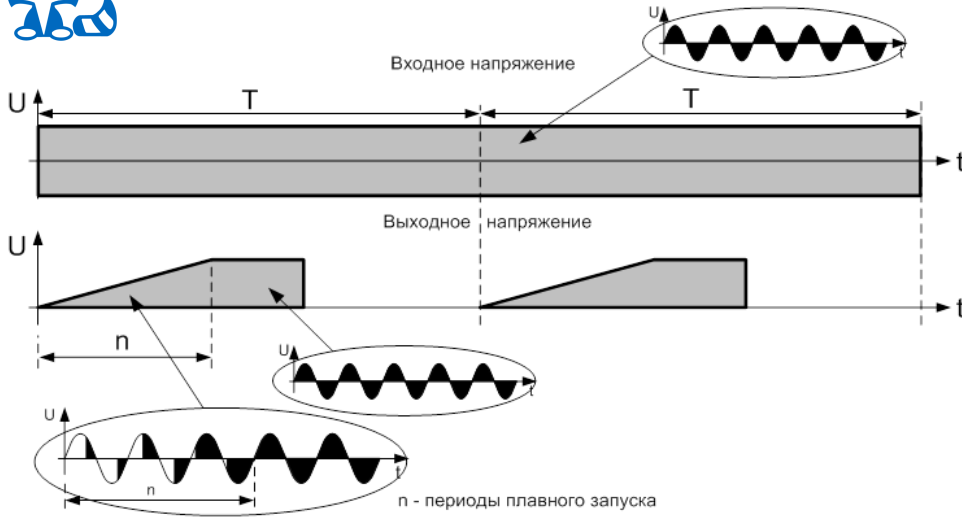


Рис. 4

### 3.4. Пакетный способ управления с режимом плавного пуска «разогрева».

В начале каждой пачки периодов включения выходная мощность сначала плавно нарастает от 0 до 100% (режим Phase Angle) за заданное число периодов. Затем выдается 100% мощности в течение времени, пропорционального уставке.

Мощность на выходе пропорциональна соотношению длительности пачек периодов и периода следования пачек.

$$P = T / N$$

где T - количество периодов,

$$N = n + d$$

где n периоды плавного запуска, d периоды полного открытия.

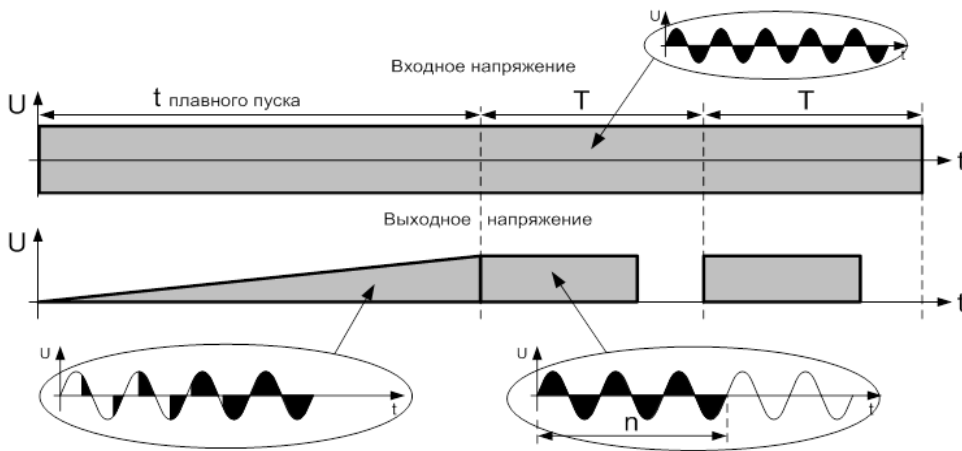


Рис. 5

### 3.5. Пакетный способ управления с режимом однократного плавного пуска «разогрева».

Перед выдачей первой пачки периодов выходная мощность плавно нарастает от 0 до 100% (режим Phase Angle) в течение заданного времени, затем происходит переход к пакетному управлению.

Затем пачки периодов выдаются без разогрева, в начале пачки тиристор открывается в момент перехода напряжения через ноль и удерживается открытым в течение числа периодов пропорционально заданной мощности.

### Передаточная характеристика в режиме управления фазовым углом (линеаризация).

Регулятор имеет три режима преобразования входного воздействия (вкл. функция LAP рис. 6 и 7);

- Без линеаризации - угол открытия прямо пропорционален входному воздействию (см. рис. 6)
- Линеаризация по напряжению - напряжение на нагрузке пропорционально входному воздействию (см. рис. 7)
- Линеаризация по мощности - мощность, выделяемая на нагрузке пропорциональна входному воздействию (при условии неизменности сопротивления нагрузки, см. рис. 8).

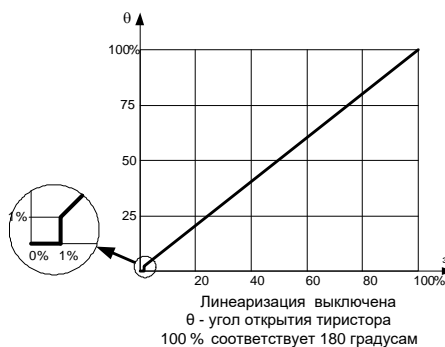


Рис. 6

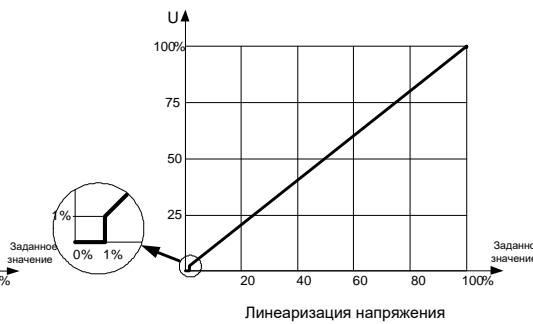


Рис. 7

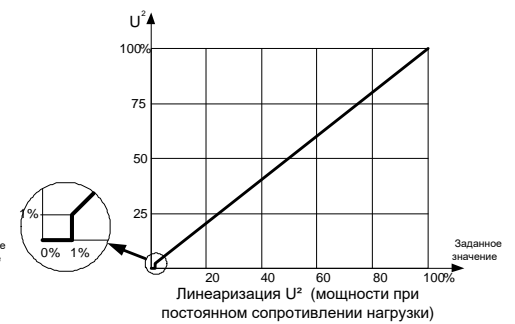


Рис. 8

- 100% соответствует полному открытию тиристора

- Графики приведены для частоты 50Гц.

### Зависимость уставки от сигнала управления.

Уставка регулируется от P.Lo до P.Hi. Уставка будет равна P.Lo при уровне сигнала на входе 1 1.Lo и ниже. Уставка будет равна P.Hi при уровне сигнала на входе P.Hi и выше. Между двумя этими значения присутствует плавное регулирование от P.Lo до P.Hi.

Пример:

Вход1 в режиме 4-20 мА 1.Lo = 4.0 мА, 1.Hi = 20.0 мА. P.Lo = 10%, P.Hi = 90%. При токе через Вход1 4 мА и ниже уставка будет 10%. При токе 20 мА и выше уставка будет 90%. Между 4 и 20 мА уставка будет плавно регулироваться. При 12 мА уставка будет равна 50%.



## 4. Технические характеристики ТРМ-1М

Таблица 1

Напряжение питания схемы управления	180 ... 250В (45 ... 65Гц)
Напряжение питания нагрузки	100 ... 480В (45 ... 65Гц)
Ток нагрузки, максимальный (номинальный Iном, по исполнениям), А	30, 45, 60, 80, 100, 125, 150, 180, 230, 300, 380, 450, 580, 720 <sup>1)</sup>
Минимальный ток нагрузки, не менее (см. раздел "Предупреждения")	1% Iном
<b>Способы регулирования мощности в нагрузке</b>	
Изменением угла (фазы) открывания тиристора (Phase Angle - рис. 1)	
Числоимпульсный способ управления - включение тиристорov при переходе напряжения через ноль (Zero Crossing - рис. 2)	
Пакетный способ управления. (рис. 3)	
Пакетный способ управления с режимом плавного пуска «разогрева». (рис. 4)	
Пакетный способ управления с режимом однократного плавного пуска «разогрева». (рис. 5)	
<b>Входные управляющие воздействия</b>	
Вход разрешения работы «ПУСК»	"Сухой контакт" или открытый коллектор NPN-транзистора
<b>Вход управления 1</b>	
Входное напряжение управления	0 ... 5В / 0 ... 10В (выбирается в меню)
Максимальное допустимое входное напряжение	11В
Входной ток управления	0 ... 20мА / 4 ... 20мА (выбирается в меню)
Максимально допустимый входной ток	40мА
Время реакции, не более	80 мс
<b>Вход управления 2</b>	
Входное напряжение управления	0 ... 5В
Максимальное допустимое входное напряжение	5.5В
<b>Выход</b>	
Встроенное реле	1 переключающая группа
Максимальное коммутируемое напряжение	250В (AC1)
Максимальный коммутируемый ток	5А (250В AC1)
<b>Прочие</b>	
Габаритные и установочные размеры	См. приложение 1
<b>Масса нетто / брутто, кг (по исполнениям):</b>	
ТРМ-1М-30, ТРМ-1М-45, ТРМ-1М-60, ТРМ-1М-80	2.4 / 2.7
ТРМ-1М-100	2.8 / 3.1
ТРМ-1М-125, ТРМ-1М-150, ТРМ-1М-180	7.5 / 8.0
ТРМ-1М-230	7.5 / 9.0
ТРМ-1М-300	9.35 / 11.25
ТРМ-1М-380	9.75 / 11.25
ТРМ-1М-450	13.2 / 18.5
ТРМ-1М-580	16.0 / 22.5
ТРМ-1М-720	17.5 / 24.0
Устойчивость к воздействию пачек импульсов по ГОСТ Р 51317.4.4-99	Степень жёсткости 3 (2кВ/5кГц)
Устойчивость к воздействию импульсов большой энергии по ГОСТ Р 51317.4.5-99	Степень жёсткости 3 (2кВ)
Степень защиты по передней панели / по клеммам подключения	IP00 / IP00
Максимальное напряжение изоляции	2500В (1мин)
Климатическое исполнение	УХЛ4
Диапазон рабочих температур	-25 ... +55 °С *
Режим работы	круглосуточный
Срок службы, не менее	10 лет
<b>Потребляемая мощность платы управления, не более</b>	2Вт
<b>Энергопотребление вентилятора (на тиристорных регуляторах с номинальным током 100А и выше)</b>	
80 мм, не более	14Вт
120 мм, не более	20Вт
Удельное тепловыделение	1.5Вт/А
<b>Усилие затяжки сигнальных клемм и клемм питания регулятора</b>	0.4 ... 0.6Н*м
<b>Усилие затяжки винтов крепления предохранителя:</b>	
Модели с номинальным током до 100А включительно	3Н*м
Модели с номинальным током свыше 100А	5Н*м
<b>Усилие затяжки винтов силового ввода:</b>	
M6	2.5 ... 4Н*м
M8	5 ... 8Н*м
M10	7 ... 10Н*м
<b>Уровень шума вентиляторов:</b>	
80 мм	32Дб
120 мм	50Дб
Способ управления тиристором	статический

1) При окружающей температуре выше + 35°С требуется запас по току, см. рис. 10



## 5. Предупреждения и рекомендации

### 5.1. Выбор регулятора.



**ВНИМАНИЕ!** Запрещается работа с нагрузкой, которая при подключении без регулятора потребляет ток, менее 1% от номинального тока регулятора (Iном). Несоблюдение условия приведёт к повреждению блока управления тиристорами и **отказу в гарантийном ремонте.**

**ВНИМАНИЕ!** При повышении температуры окружающей среды выше 35 градусов снижается нагрузочная способность регулятора (см. рис. 10).

Если предохранители срабатывают при нормальной работе, возможно, регулятор выбран неправильно. Следует либо ограничить уставку (см. раздел "настройка регулятора"), либо заменить регулятор на регулятор с большим номинальным током.

При выборе регулятора учитывайте пусковой ток нагрузки, для некоторых типов нагрузок пусковой ток может значительно превышать номинальный. Дополнительно рекомендуем включить режим "разогрева" (плавный пуск).

### 5.2. Предохранители.

В регуляторах ТРМ-3М установлен быстродействующий плавкий предохранитель для защиты тиристорov при перегрузке.



**ВНИМАНИЕ!** В случае выхода из строя предохранителя не пытайтесь заменить его предохранителем другого типа, проволокой, шиной или другим, не предназначенным для этого предметом, так как в случае перегрузки или короткого замыкания это приведёт к повреждению регулятора и/или нагрузки.

**Используйте в регуляторе только специальные быстродействующие предохранители соответствующего типа и номинала!**

**ВНИМАНИЕ!** Для обеспечения надёжной защиты тиристорov при перегрузках, параметр  $I^2t$  предохранителя должен быть минимум на 20% меньше чем  $I^2t$  тиристора.

Типы и номиналы применяемых предохранителей в зависимости от модели регулятора приведены в таблице 2.

Таблица 2

Ток регулятора, А	Номинал предохранителя	Производители	Колич.	Ток регулятора, А	Номинал предохранителя	Производители	Колич.
30	40FE, 40ET	Bussmann	1	180	RGS4A 660V/200A	MIRO	1
45	63FE, 63ET	Bussmann	1	230	250FM	Bussmann	1
60	660GH-80	Hinode	1	300	315FM	Bussmann	1
80	660GH-100	Hinode	1	380	RGS7 690B/400A	CHFE	1
100	RGS4A 660B/125A <sup>2)</sup>	MIRO	1	450	250FM	Bussmann	2 <sup>1)</sup>
125	RGS4A 660V/150A	MIRO	1	580	315FM	Bussmann	2 <sup>1)</sup>
150	RGS4A 660V/180A	MIRO	1	720	RGS7 690B/400A	CHFE	2 <sup>1)</sup>

1) В одном канале регулятора, при спаренной установке, следует использовать одинаковые предохранители, т.к. через них будет протекать разный ток, что может привести к срабатыванию обоих предохранителей при отсутствии превышения тока.

2) До Января 2023 г. устанавливался Hinode 660GHX-125.

Быстродействующие предохранители доступны для заказа на нашем [сайте](#). Допускается использование предохранителей других производителей, подходящих по назначению, току, напряжению и быстрдействию.



Регулятор предназначен для установки в промышленное оборудование. Во время работы он находится под напряжением.



Регулятор имеет степень защиты IP00. Место установки регулятора должно соответствовать необходимым требованиям для установки оборудования с данной степенью защиты.



Для обеспечения безопасности использования регулятора корпус (радиатор) регулятора должен быть заземлён



**Опасность поражения электрическим током!**



Монтаж, обслуживание, замена и любые другие работы с регулятором должны производиться только квалифицированными специалистами.

Перед монтажом или обслуживанием регулятора убедитесь, что прибор отключён от всех электросетей.



### 5.3. Обслуживание



**Внимание!** Не реже двух раз в год необходимо проводить проверку затяжки и подтяжку болтов в месте подключения питания и нагрузки.



### 6. Рекомендации по монтажу

- Устанавливайте регулятор вертикально на ровную плоскую поверхность. Габаритные размеры и разметка установочных отверстий приведены в Приложении 1.
- Регулятор при работе может значительно нагреваться.
- Во избежание перегрева и повреждения регулятора, следуйте рекомендациям по установке (см. рис. 9).
- Для лучшего охлаждения радиатор должен свободно продуваться воздухом снизу вверх (**в моделях с вентилятором это важно!**). Для обеспечения достаточной вентиляции следуйте рекомендациям:
  - Сверху над корпусом регулятора должно быть не менее 10см свободного пространства.
  - Снизу под корпусом регулятора должно быть не менее 10см свободного пространства.
  - Сбоку от корпуса регулятора должно быть не менее 5см свободного пространства.
  - При установке регуляторов друг над другом между ними должно быть не менее 15см свободного пространства и дополнительно установлен дефлектор для отвода горячего воздуха (см. рис. 11).
  - При установке регуляторов в шкаф, необходимо предусмотреть вентиляцию шкафа.
  - Должно быть обеспечено отведение нагретого воздуха из шкафа. При необходимости, принудительное вентиляторами.
  - Не устанавливайте регулятор рядом с нагревателями или в зонах повышенной температуры.
- Не устанавливайте регулятор рядом с источниками электромагнитных излучений: частотными преобразователями, контакторами, GSM-модемами.



**ВНИМАНИЕ!** при повышении температуры окружающей среды уменьшается максимальная допустимая мощность нагрузки регулятора (см. рис. 11).

**ВНИМАНИЕ!** Затяжку и страгивание затянутого крепежа шин и предохранителей производить при установленном крепеже. Нарушение данного требования может привести к повреждению тиристорных модулей.

#### Требования по установке регуляторов ТРМ в шкаф для обеспечения достаточного охлаждения

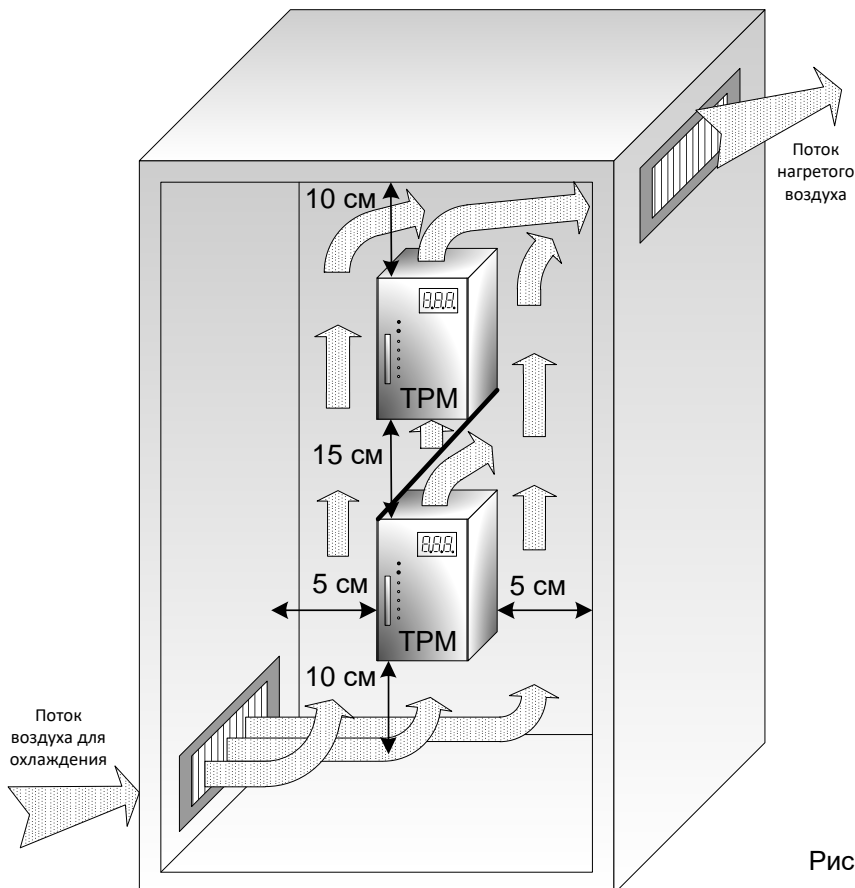


Рис. 9

Формула для расчёта тепловыделения тиристорного регулятора ТРМ-1М;

$$P = 1.5 \times I,$$

где: **I** действующее значения тока через нагрузку (А);

**P** мощность, рассеиваемая на радиаторе (Вт).

#### Зависимость максимальной допустимой мощности от окружающей температуры

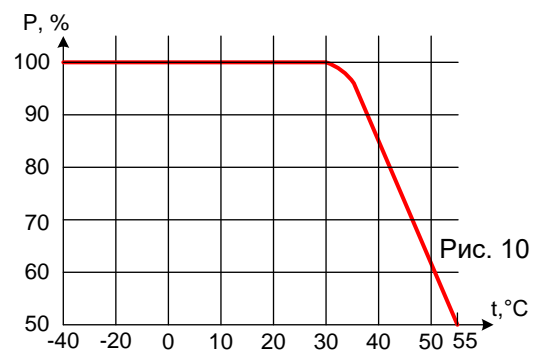


Рис. 10

#### Примеры расположения дефлекторов для отвода горячего воздуха

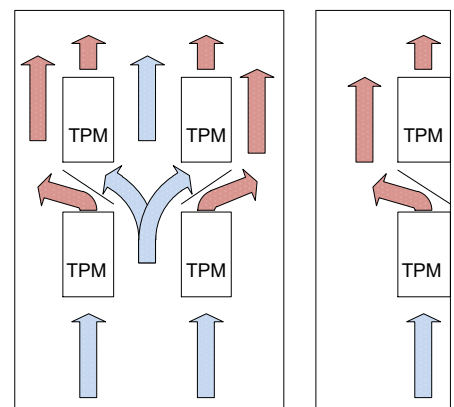


Рис. 11

Ток нагрузки, А	Тепловыделение, Вт	Ток нагрузки, А	Тепловыделение, Вт
30	45	180	270
45	67.5	230	345
60	90	300	450
80	120	380	570
100	150	450	675
125	187.5	580	870
150	225	720	1080





## 7. Конструкция регулятора

Регулятор состоит из (см. рис. 12 и 13):

- тиристорного модуля;
- платы тиристорных;
- быстродействующих предохранителей, (см. таблицу 2).
- платы управления.

Лицевая панель, элементы управления и подключения показаны на рис. 14.

Силовые клеммы подключения ввода и нагрузки расположены под лицевой панелью.

К разъёму на лицевой панели регулятора подключается питание платы управления и цепи управления (см. раздел "9. Назначение контактов разъёма управления").

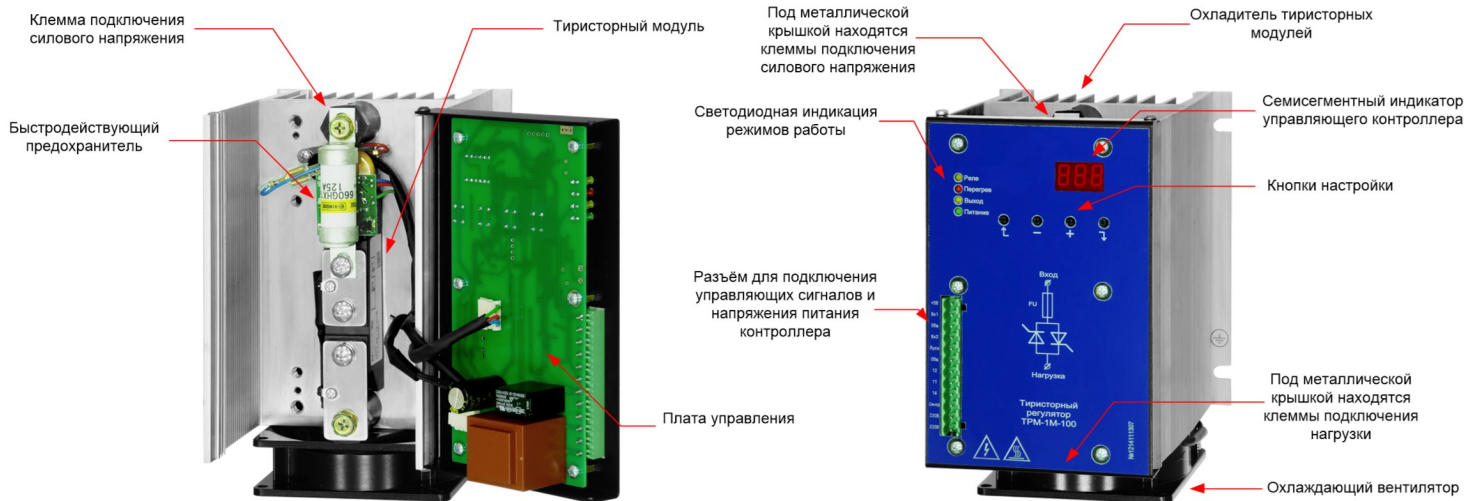


Рис. 12

Рис. 13

### Лицевая панель

На лицевой панели регулятора (рис. 14) расположены:

- Трёх разрядный семисегментный индикатор (дисплей);
- Кнопки управления (4 шт, см. раздел "13. Меню настройки");
- Светодиодные индикаторы состояния регулятора (4 шт, см. таблицу 4);
- Разъём для подключения питания и внешних цепей управления. (см. раздел "9. Назначение контактов разъёма управления").



Рис. 14



### 8. Схема подключения

Примерная схема подключения ТРМ-1М без дополнительных входов управления и сигнализации с управлением контактом "Пуск" (сухим) приведена на рис. 15.

В разделе 11 приведен способ применения регулятора с трёх фазной нагрузкой.

**Внимание!** Блок управления регулятора контролирует наличие напряжения на входе блока тиристоров, поэтому важно не путать его вход и выход. Подключение показано на рис. 13 .

Регулятор имеет степень защиты IP00. Место установки регулятора должно соответствовать необходимым требованиям для установки оборудования с данной степенью защиты.

Питание платы управления, аналоговые входы, интерфейс RS-485 и управляемая силовая сеть гальванически развязаны друг от друга. Это позволяет питать регулятор, терморегулятор (либо ПЛК) и нагрузку от разных сетей.

В таблице 3 приведены заводские настройки регулятора при поставке.

Таблица 3

Пункт меню	Значение	Пояснение
in.1. tCP	OFF	Вход1 и Вход2 выключены. Управление мощностью производится кнопками ⊕ и ⊖
in.2. Fnc	OFF	
tCr	PA	Режим изменения фазового угла
tCr PA Lnr	OFF	Линеаризация выключена
tCr PA rE.	0	Плавный запуск выключен
tCr PA FE.	0	Плавный останов выключен
out PLo.	0	Минимальная мощность 1%
out PH.	100	Максимальная мощность 100%
rEL	OFF	Реле всегда выключено

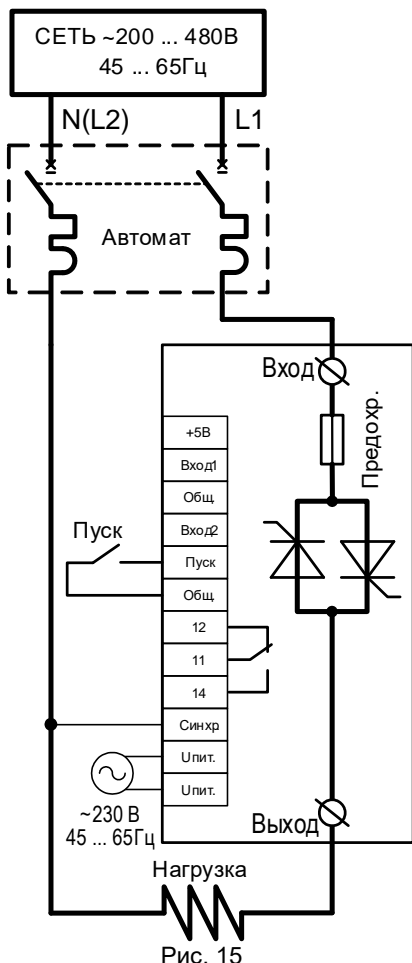


Рис. 15

#### 8.1. Функциональное назначение светодиодов

Таблица 4

Элементы индикации и их назначение	Состояние	Комментарий
Питание - зелёный <sup>1)</sup>	Включён	На плате управления есть питание (не зависимо от наличия силового питания)
	Выключен	На плату управления не подано питание
Перегрев - красный	Включён	Тиристорный регулятор перегрелся
	Выключен	Тиристорный регулятор в нормальном температурном режиме
Выход - жёлтый	Включён	Тиристор открыт: - изменение яркости, либо переменное включение в зависимости от уставки и типа регулирования
	Выключен	Тиристор закрыт. Мощность на нагрузке равна нулю (нагрузка отключена).
Реле - жёлтый <sup>1)</sup>	Включён	Реле включено. Замкнуты контакты 11-14
	Выключен	Реле выключено. Замкнуты контакты 11-12

1) Включенные светодиоды Перегрев и Реле при мигании основного семисегментного индикатора будут мигать синхронно с ним.

Контроллер определяет наличие напряжения питания, исправность предохранителя и при отсутствии неисправностей управляет тиристором.

В случае появления ошибки на индикаторе поочередно отображается **Err** и код **002** причины аварии. Код и причина аварии приведены в таблице 5.

Таблица 5

Коды ошибок	Причина ошибки
001	Отсутствует напряжение сети, сгорел предохранитель, не подключён контакт СИНХР.
002	Частота сети меньше 45Гц или больше 65Гц
003	Перегрев тиристора
004	Напряжение питания управления ТРМ ниже 180В
005	Перегрузка внутреннего источника +5В



## 9. Назначение контактов разъёма управления

На контакты **Упит** блока управления подаётся напряжение питания ~230В, 45 ... 65Гц.

На клеммы **12-11-14** выведена контактная группа встроенного электромагнитного реле (см. "Подменю настройки работы реле"). К ним подключаются устройства аварийной сигнализации или другие исполнительные устройства. Клеммы 12-11-14 являются сухими контактами.

Контакты **+5, Вход1, Вход2, Общ., Пуск** используются для подключения внешних цепей управления регулятором см. таб. 6.

Контакт **Синхр.** подключается в соответствии с общей схемой включения питания и нагрузки регулятора.



**ВНИМАНИЕ!** Без подключения контакта "**Синхр.**" регулятор **работать не будет.**

При заводских настройках **Вход1** и **Вход2** отключены, управление мощностью в нагрузке осуществляется кнопками **+** и **-** на лицевой панели в диапазоне от 0...100% в режиме управления 1 (изменением фазового угла рис. 1).

## 10. Настройка регулятора

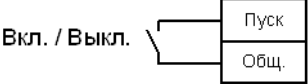
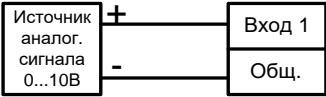

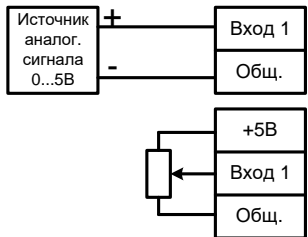
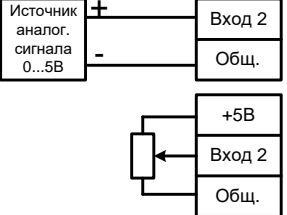
Настройка регулятора осуществляется через меню настроек (см. раздел 13).

Если включён **Вход1** (см. раздел "13.1 Подменю настройки Вход1"), при нажатии кнопки **+** на индикаторе отображается значение входного воздействия по ходу 1.

Если включён **Вход2** (см. раздел "13.2 Подменю настройки Вход2"), при нажатии кнопки **-** на индикаторе отображается значение входного воздействия по входу 2.

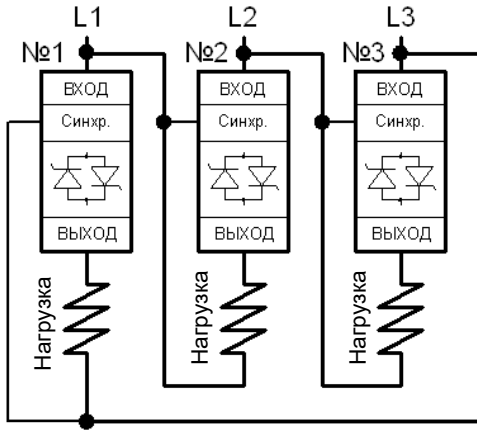
Возможные схемы подключения входов управления приведены в таблице 6.

Таблица 6

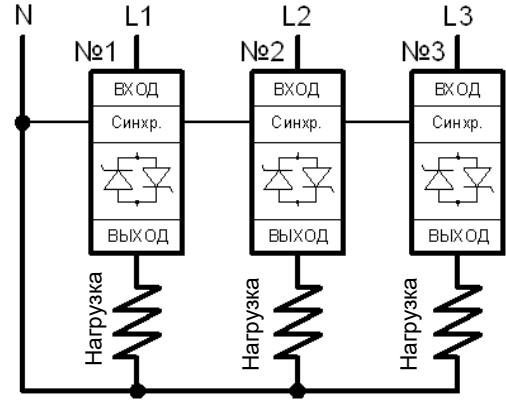
Управление с помощью контакта "ПУСК"	
	<p>Включение и выключение нагрузки – <b>внешним контактом</b> (выключатель, реле и т.п.).</p> <p>При замкнутой цепи "ПУСК" - общая нагрузка подключена. При разомкнутой цепи нагрузка отключается, на индикаторе отображается <b>OFF</b>.</p> <p>Если не используется, должен быть замкнут с <b>Общ.</b> (перемычка).</p>
Управление мощностью в нагрузке внешними цепями	
<p>Параметры входного воздействия управления для <b>Вход1</b> определяются в меню настроек "13.1 Подменю настройки Вход1", для <b>Вход2</b> в меню настроек "13.2 Подменю настройки Вход2".</p>	
	<p>Управление током <b>4...20 мА</b> или <b>0...20мА</b>.</p> <p>Входной сигнал подаётся с соблюдением полярности, его значение не должно превышать значений, заданных установками диапазона входного сигнала. Нагрузкой источника сигнала является внутреннее сопротивление 270 Ом.</p>
	<p>Управление напряжением <b>0...10В</b>.</p> <p>Входной сигнал подаётся с соблюдением полярности, напряжение не должно превышать допустимых значений.</p>
	<p>Управление напряжением <b>0...5В</b>.</p> <p>Входной сигнал подаётся с соблюдением полярности, его значение не должно превышать значений, заданных установками диапазона входного сигнала. Подключается потенциометр с сопротивлением <b>от 5 до 47 кОм</b>. Не рекомендуется выносить его слишком далеко. Если возникают проблемы в работе регулятора, уменьшается длина проводов между регулятором и потенциометром, или используется потенциометр с меньшим сопротивлением (но не меньше 5кОм). Верхнее по схеме положение движка потенциометра соответствует максимальной мощности, нижнее – минимальной.</p>
	<p><b>Вход2</b> управляется только напряжением <b>0...5В</b> меню настроек "13.2 Подменю настройки Вход2".</p>



## 11. Схемы подключения TPM-1M при управлении трёхфазной нагрузкой



Пример подключения нагрузки к трём TPM-1M по схеме разомкнутый "треугольник".



Пример подключения нагрузки к трём TPM-1M по схеме "звезда" с рабочей нейтралью.

## 12. Схемы подключения входов при управлении трёхфазной нагрузкой



**ВНИМАНИЕ!** Настройки входов должны быть одинаковыми.

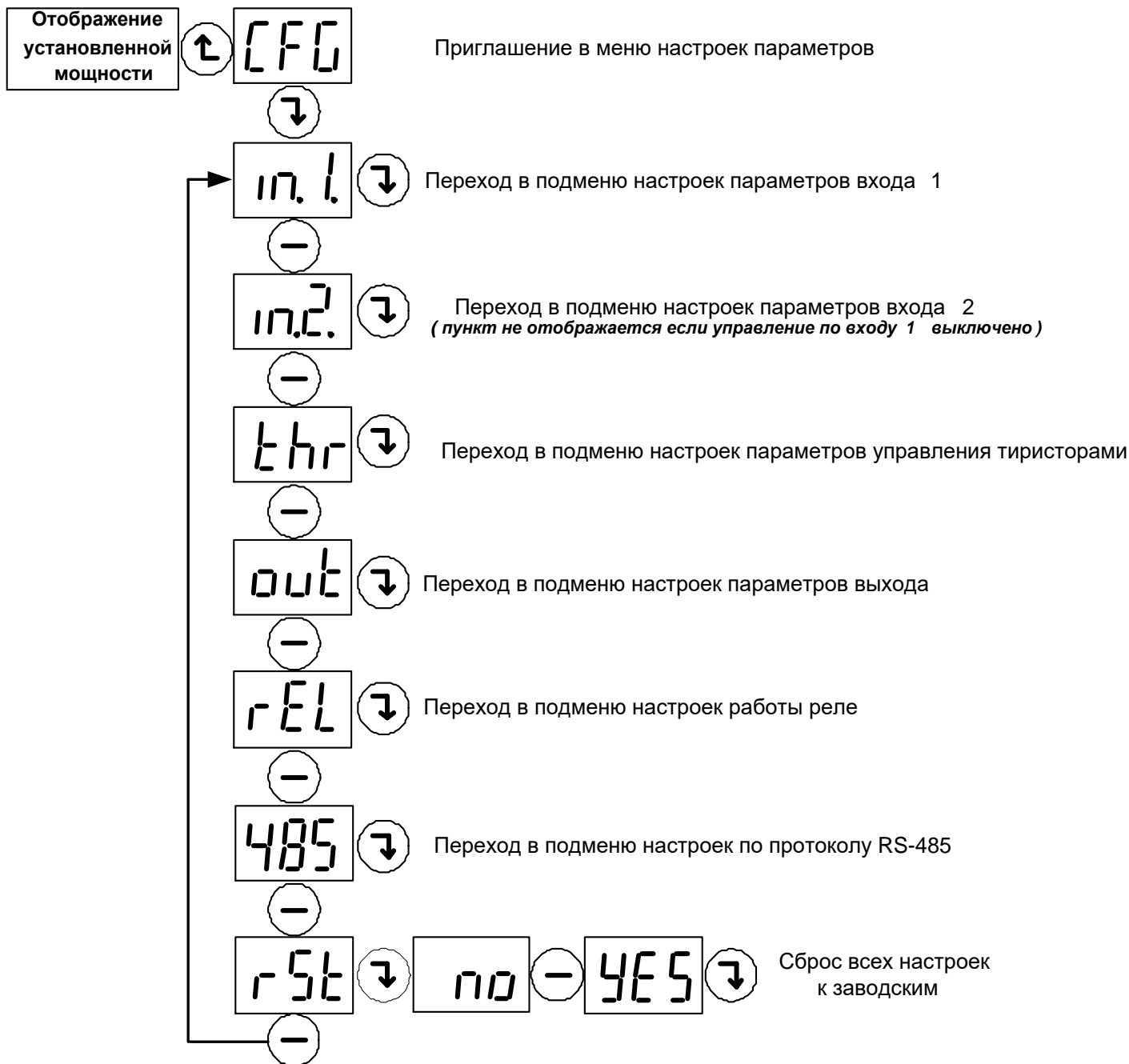
	<p>Управление током <b>4...20 мА</b> или <b>0...20мА</b>. Входной сигнал подаётся с соблюдением полярности, его значение не должно превышать значений, заданных установками диапазона входного сигнала.</p>
	<p>Управление напряжением <b>0...5В</b> или <b>0...10В</b> Входной сигнал подаётся с соблюдением полярности, его значение не должно превышать значений, заданных установками диапазона входного сигнала.</p>
	<p>Управление потенциометром. Подключается потенциометр с сопротивлением <b>от 5 до 47 кОм</b> на расстояние до 2 метров. При большем расстоянии (до 30 метров) применять потенциометр с сопротивлением 5кОм и дополнительно установить конденсатор ёмкостью 100мФ.</p>



### 13. Меню настройки

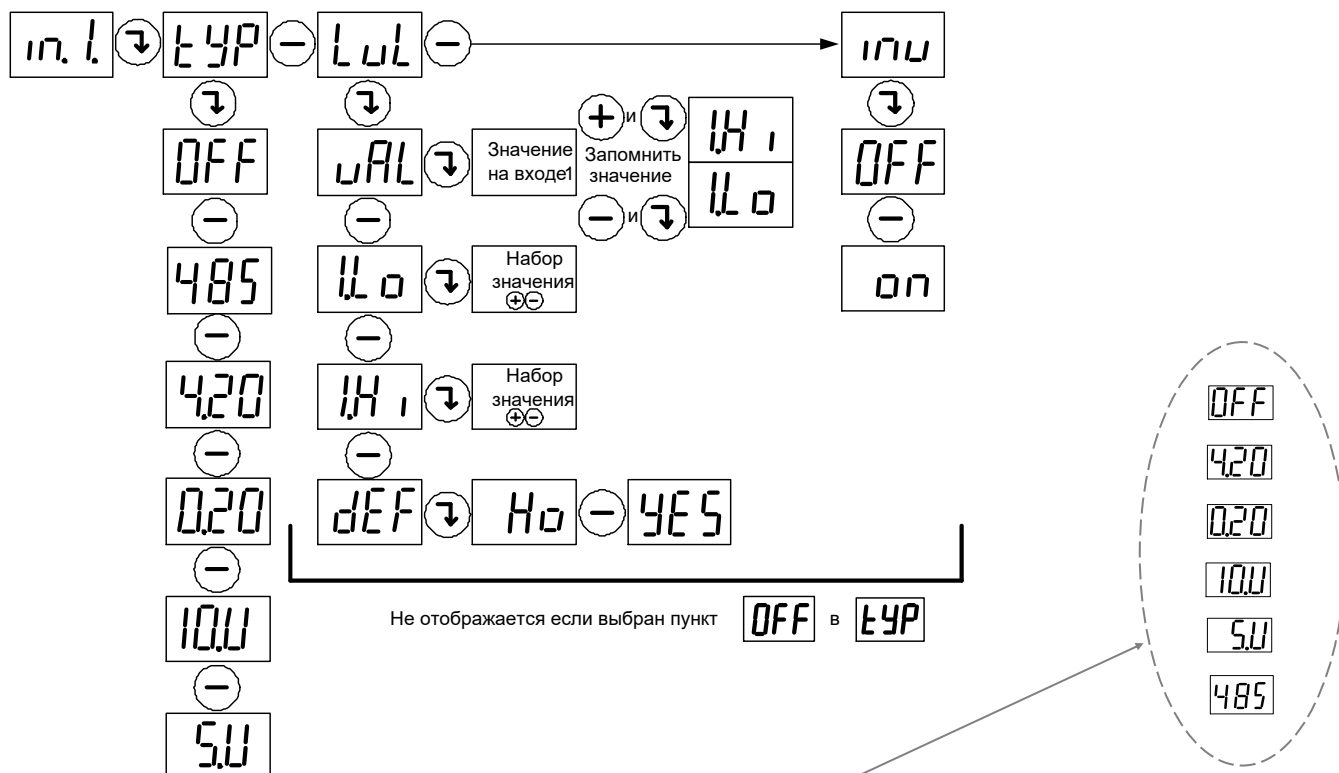
Общие правила для всех ветвей меню:

- Выбор пункта меню и переход к подпункту происходит **однократным** нажатием кнопки  $\downarrow$ .
- Подтверждение выбранного параметра управления и фиксация установленного значения происходит **длительным** (>3 сек) нажатием кнопки  $\downarrow$ . Изменение значения производится кнопками  $\oplus$  и  $\ominus$ .
- Возврат из пунктов меню к предыдущему пункту уровнем выше производится нажатием кнопки  $\uparrow$ .
- Выход из любого пункта меню настройки производится автоматически через 3 минуты, если в течение этого времени не нажимались кнопки.





### 13.1 Подменю настройки Вход1

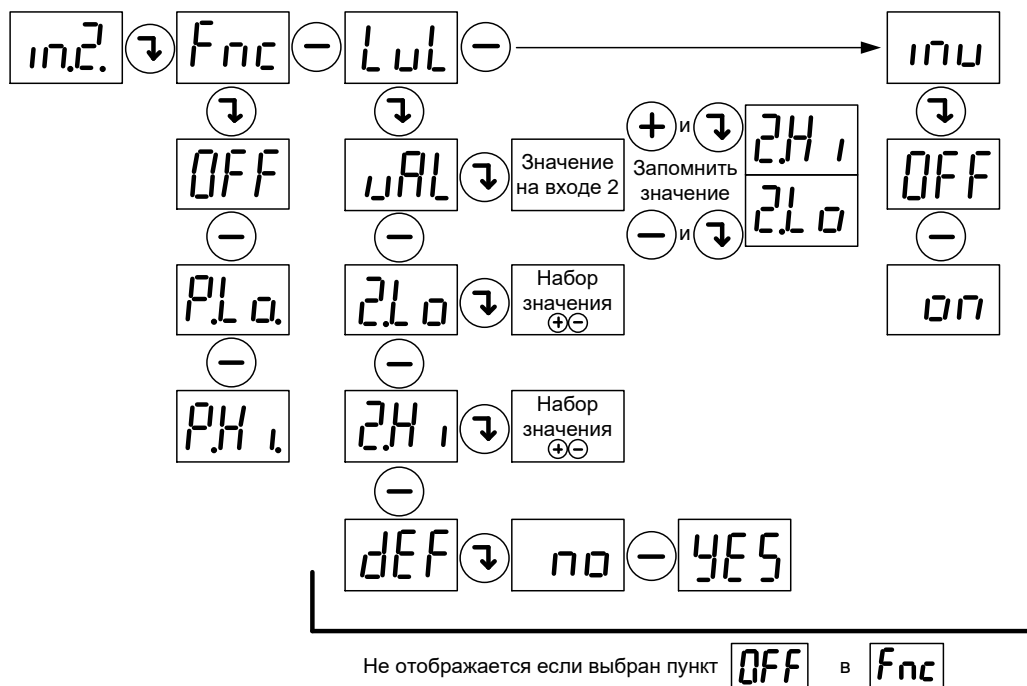


Показания дисплея	Пояснения	Примечания
<p><b>ECP</b> Type = Тип</p>	<p>Определяет режим работы Вход1</p>	<p><b>OFF</b> - вход отключён (управление мощностью кнопками)  <b>420</b> - управление током 4...20мА  <b>020</b> - управление током 0...20мА  <b>100</b> - управление напряжением 0...10В  <b>50</b> - управление напряжением 0...5В  <b>485</b> - управление по протоколу RS 485</p>
<p><b>LUL</b> Level = Уровень Настройка уровней Вход1</p>	<p><b>uAL</b> Устанавливает минимальное и максимальное значение уровней входного воздействия по Вход1 (на дисплее отображается текущее значение входного сигнала) Value = Значение</p> <p><b>Lo</b> Устанавливает уровень сигнала соответствующий минимальному входному воздействию</p> <p><b>Hi</b> Устанавливает уровень сигнала соответствующий максимальному входному воздействию</p> <p><b>dEF</b> Сброс уровней входного воздействия</p>	<p><b>Lo</b> запомнить как низший уровень входного воздействия можно одновременным нажатием кнопок <b>+</b> и <b>-</b></p> <p><b>Hi</b> запомнить как высший уровень входного воздействия можно одновременным нажатием кнопок <b>+</b> и <b>-</b></p> <p>Показания <b>Err</b> указывают, что запоминаемое значение не соответствует разрешённому диапазону (низкий = 0 ... "высокий" - "10% от максимального значения", высокий = "низкий" + "10% от максимального значения")</p> <p>Низший уровень входного воздействия <b>Lo</b>, устанавливается кнопками <b>+</b> и <b>-</b> в пределах 0 ... <b>Hi</b> -10% от максимального возможного входного значения.</p> <p>Высший уровень входного воздействия <b>Hi</b>, устанавливается кнопками <b>+</b> и <b>-</b> в пределах 100% ... <b>Lo</b> + 10% от максимального возможного входного значения</p> <p>Низший уровень <b>Lo</b>, равен 0%</p> <p>Высший уровень <b>Hi</b>, равен 100%</p>
<p><b>inU</b> Inversion =инверсия</p>	<p>Определяет направление прямое или инверсное входного воздействия управления по Вход1.</p>	<p><b>OFF</b> - (инверсия) отключена, при увеличении напряжения (тока) на входе увеличивается выходная мощность</p> <p><b>on</b> - (инверсия) включена, при увеличении напряжения (тока) на входе уменьшается выходная мощность</p>



## 13.2. Подменю настройки Вход2

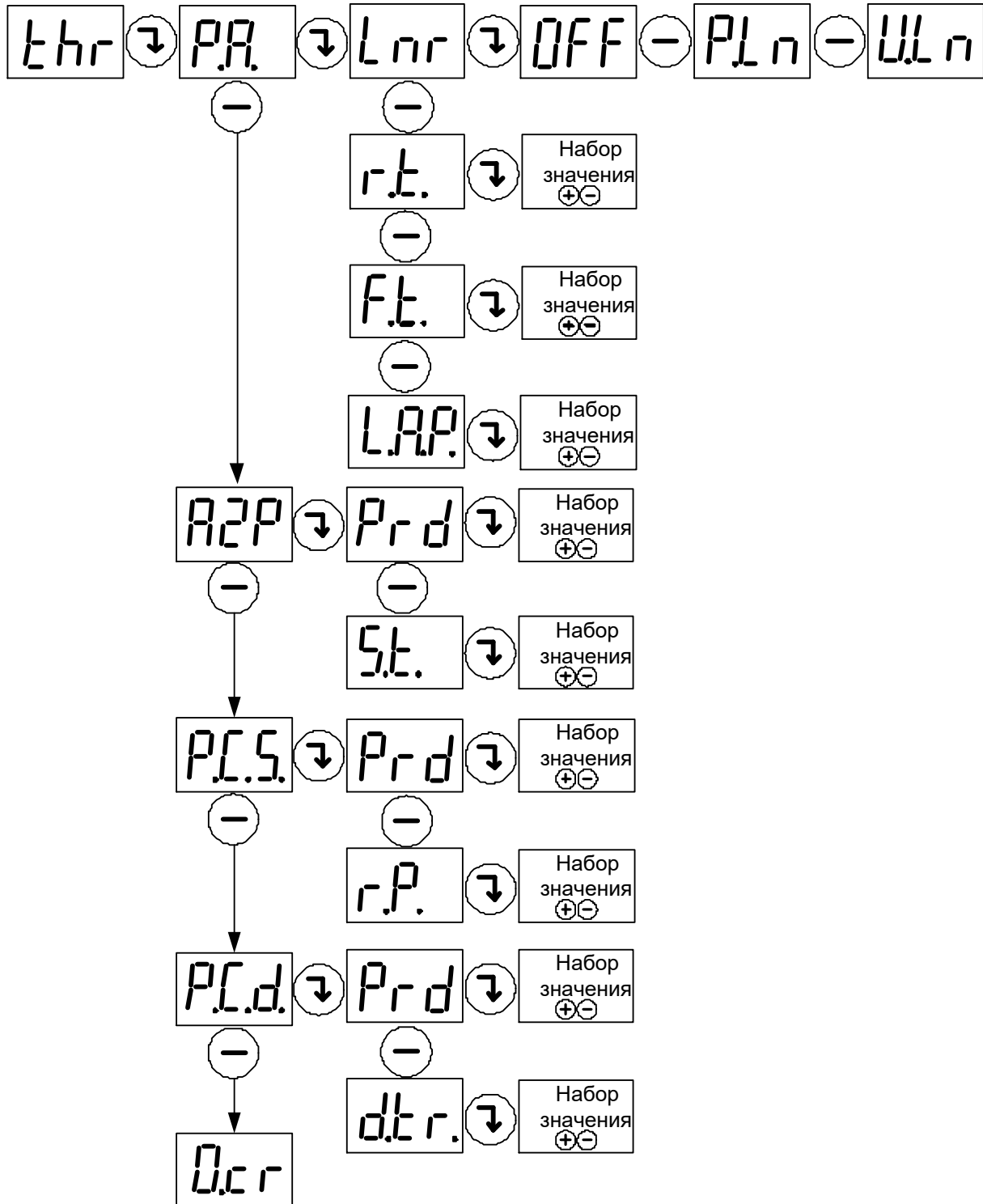
**Внимание!** Меню Вход2 доступно, если включён Вход1



Показания на дисплее	Пояснения	Примечания
<b>Fnc</b> Function = функция	Определяет функциональное назначение Вход2	<b>OFF</b> вход отключён <b>PLo.</b> регулировка ограничения минимальной мощности <b>PH.</b> регулировка ограничения максимальной мощности
<b>LUL</b> Level = Уровень Настройка уровней Входа 2	<b>uAL</b> Устанавливает минимальное и максимальное значение уровней входного воздействия по входу 2 (на индикаторе отображается текущее значение входного сигнала). <b>2Lo</b> Устанавливает уровень сигнала соответствующий минимальному входному воздействию <b>2H.1</b> Устанавливает уровень сигнала соответствующий максимальному входному воздействию	Высший уровень входного воздействия, <b>2H.1</b> запоминается одновременным нажатием кнопок <b>+</b> и <b>↓</b> Низший уровень входного воздействия, <b>2Lo</b> запоминается одновременным нажатием кнопок <b>-</b> и <b>↓</b> . Изображение <b>Err</b> указывает, что запоминаемое значение не соответствует разрешённому диапазону (низкий 0 ... 1.5В, высокий 3.5 ... 5В от максимального возможного входного значения). Низший уровень входного воздействия <b>2Lo</b> , устанавливается кнопками <b>+</b> и <b>-</b> в пределах 0 ... 1.5В Высший уровень входного воздействия <b>2H.1</b> , устанавливается кнопками <b>+</b> и <b>-</b> в пределах 3.5 ... 5В
<b>DEF</b> Default = Сброс	Сброс уровней входного воздействия.	Низший уровень <b>2Lo</b> , равен 0В Высший уровень <b>2H.1</b> , равен 5В
<b>инв.</b> Inversion = инверсия	Определяет направление (прямое или инверсное) входного воздействия управления по входу 2	<b>OFF</b> (инверсия) отключена, при увеличении напряжения на входе увеличивается управляемое значение <b>он</b> (инверсия) включена, при увеличении напряжения на входе уменьшается управляемое значение



### 13.3. Подменю настройки параметров управления тиристорами



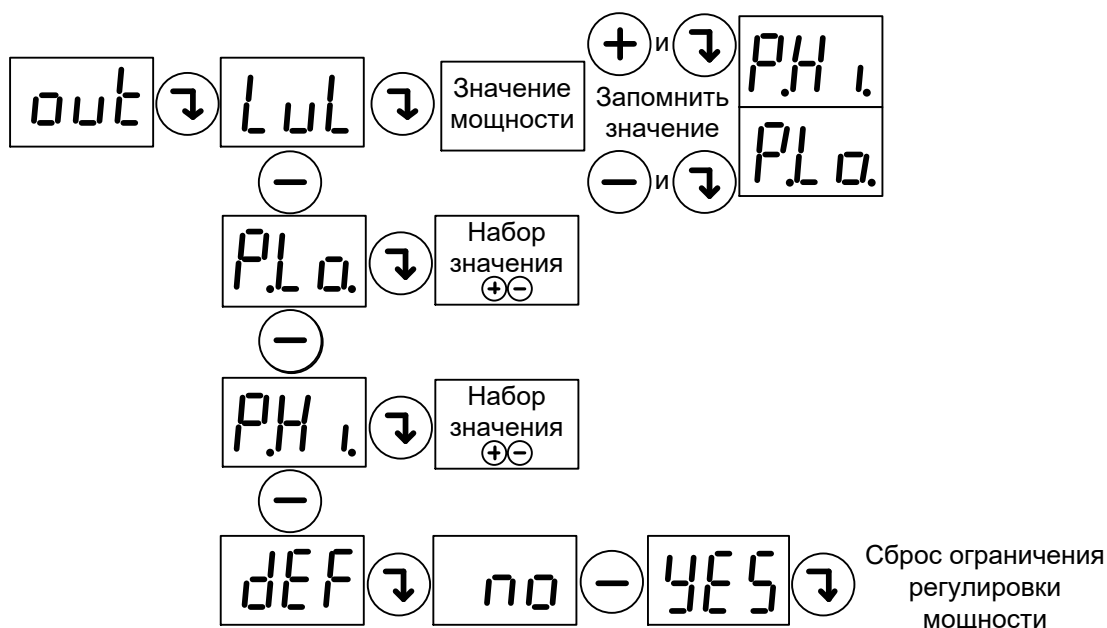




Показания на дисплее	Пояснения	Примечания
<p><b>PA</b></p> <p>(Phase Angle) Управление тиристорами происходит изменением угла (фазы) открывания тиристора. (см. Рис. 1)</p>	<p><b>Ln</b> (Linearisation) Линеаризация. Выбор типа линеаризации выходной функции.</p>	<p><b>OFF</b> линейное изменение угла открытия тиристора в зависимости от сигнала управления. <b>P.Ln</b> линейное изменение мощности на нагрузке в зависимости от сигнала управления. <b>uLn</b> линейное изменение действующего значения напряжения на нагрузке в зависимости от сигнала управления.</p>
	<p><b>rt.</b> (rise time) Устанавливает время нарастания мощности на нагрузке при включении.</p>	<p>устанавливается кнопками <math>\oplus</math> и <math>\ominus</math> в пределах 0 ... 30 секунд</p>
	<p><b>ft.</b> (fall time) Устанавливает время спада мощности на нагрузке при отключении.</p>	<p>устанавливается кнопками <math>\oplus</math> и <math>\ominus</math> в пределах 0 ... 30 секунд</p>
	<p><b>LAP.</b> (low angles pulse mode) Позволяет имитировать малые углы открытия, путём пропуска полупериодов открытий тиристора (работа со сверхмалыми углами открытия тиристорov).</p>	<p><b>OFF</b> только фазовое управление, присутствует ступень в регулировании (6%) <b>on</b> пропуск открытий тиристора для имитации очень малых углов открытия (от 1%)</p>
<p><b>APP</b></p> <p>(Angel to Pulse) Пакетный способ управления с режимом однократного плавного пуска «разогрева». (см. Рис. 5)</p>	<p><b>Prd</b> (Period) Устанавливает количество периодов T.</p>	<p>устанавливается кнопками <math>\oplus</math> и <math>\ominus</math> в пределах 25 ... 999</p>
	<p><b>St.</b> (Start time) Устанавливает время однократного «разогрева».</p>	<p>устанавливается кнопками <math>\oplus</math> и <math>\ominus</math> в пределах 1 ... 999 секунд</p>
<p><b>PCS.</b></p> <p>(Packet Control Soft Start) Управление тиристорами происходит пакетным способом с режимом плавного «разогрева». (см. Рис. 4)</p>	<p><b>Prd</b> (Period) Устанавливает количество периодов T в периодах сетевого напряжения.</p>	<p>устанавливается кнопками <math>\oplus</math> и <math>\ominus</math> в пределах 25 ... 999</p>
	<p><b>rP.</b> (Ruse period) Устанавливает количество периодов n «разогрева».</p>	<p>устанавливается кнопками <math>\oplus</math> и <math>\ominus</math> в пределах 0 ... до половины заданных периодов <b>Prd</b></p>
<p><b>PCd.</b></p> <p>(Paket Control Deley Triggering) Управление тиристорами происходит пакетным способом с возможностью упреждения включения тиристора. (см. Рис. 3)</p>	<p><b>Prd</b> (Period) Пакетное управление с задержкой коммутации. Устанавливает количество периодов T в периодах сетевого напряжения.</p>	<p>устанавливается кнопками <math>\oplus</math> и <math>\ominus</math> в пределах 25 ... 999</p>
	<p><b>dtr.</b> (Deley Triggering) Задержка коммутации. Устанавливает величину упреждения.</p>	<p>устанавливается кнопками <math>\oplus</math> и <math>\ominus</math> в пределах 0 ... 90° одного периода.</p>
<p><b>Dcr</b></p> <p>(Zero Crossing) Управление тиристорами происходит числоимпульсным способом. (см. Рис. 2)</p>	<p>Параметров нет</p>	



## 13.4. Подменю настройки параметров выхода



Показания на дис- плее	Пояснения	Примечания
<b>LuL</b> Level - Уровень Устанавливает мини- мальное и максима- льное значение вых- одной мощности	На индикаторе отобра- жается текущее значе- ние выходной мощно- сти установленной сигна- лом по Вход1. (при выклю- ченном Вход1 отобража- емое значение 00)	Текущее значение можно записать в качестве максимального <b>PH L</b> одновременным нажатием кнопок <b>+</b> и <b>→</b> Текущее значение можно записать в качестве минимального <b>PL a.</b> одновременным нажатием кнопок <b>-</b> и <b>→</b>
<b>PL a.</b> Power Low	Задаёт ограничение минимальной выходной мощности. При заводских настрой- ках равно 0%	Значение устанавливается кнопками <b>+</b> и <b>-</b> в пределах от 0 до значения <b>PH L</b> (или максимальной мощности, установленной входом 2, если In2/Typ= <b>PH L</b> , ограничивает минимальным из этих значений)
<b>PH L</b> Power High	Задаёт ограничение максимальной выходной мощности. При заводских настрой- ках равно 100%	Значение устанавливается кнопками <b>+</b> и <b>-</b> в пределах от значения <b>PL a.</b> до 100% (или минимальной мощности, установленной входом 2, если In2/Typ= <b>PL a.</b> , ограничивает максимальным из этих значений)
<b>dEF</b> Default = Сброс	Сброс ограничений вы- ходной мощности	Уровень минимальной выходной мощности <b>PL a.</b> устанавливается = 0 Уровень максимальной выходной мощности <b>PH L</b> устанавливается = 100%



## 13.5. Подменю настройки работы реле

REL → OFF ← Er.0 ← rdy ← P:1

Показания на дисплее	Пояснения	Примечания
OFF	Реле всегда отключено.	
Er.0	При нормальной работе регулятора реле включено. При возникновении аварийных ситуаций реле выключается. Состояние входа разрешения работы на реле не влияет.	
rdy	При нормальной работе регулятора и замкнутом входе разрешения работы реле включено. При возникновении аварийных ситуаций или размыкании входа разрешения работы реле выключается.	
P:1	Реле включается при достижении мощности 100%.	Может применяться для снижения тепловыделения при выдаче полной мощности путем включения шунтирующего контактора.

При включенном реле замкнуты контакты 11-14, при выключенном 11-12.

## 13.6. Подменю настройки порта управления RS-485

485 → Adr → - + 1...127  
По умолчанию 1

-

br → 1.2 ← 2.4 ← 4.8 ← 9.6

По умолчанию 1.2

Показания на дисплее	Параметр	Значения
Adr	(Address) Адрес устройства	1, ... , 127
br	(baud reate) Скорость передачи данных	кБ/с (1.2) (2.4) (4.8) (9.6)



## 14. Комплект поставки

Тиристорный регулятор мощности	1 шт.
Клеммный блок 2EDGK-5.08-12 (12 конт.)	1 шт.
Клеммный блок 2EDGK-5.08-2 ( 2 конт.)	1 шт.
Руководство по эксплуатации	1 шт.
Транспортная упаковка	1 шт.

## 15. Исполнения

Код для заказа	
Код	артикул (EAN-13)
TPM-1M-30-RS485	4640016936212
TPM-1M-45-RS485	4640016936236
TPM-1M-60-RS485	4640016936250
TPM-1M-80-RS485	4640016936274
TPM-1M-100-RS485	4640016936199
TPM-1M-125-RS485	4640016937745
TPM-1M-150-RS485	4640016937769
TPM-1M-180-RS485	4640016937783
TPM-1M-230-RS485	4640016939084
TPM-1M-300-RS485	4640016939107
TPM-1M-380-RS485	4640016939299
TPM-1M-450-RS485	4640016939312
TPM-1M-580-RS485	4640016939336
TPM-1M-720-RS485	4640016939350

### Пример записи для заказа:

**Тиристорный регулятор TPM-1M-450-RS485**

Где: TPM название изделия,

1 количество фаз,

450 коммутируемый ток, А.

Производитель оставляет за собой право вносить изменения в названия, конструкцию, комплектацию и внешний вид, не ухудшая при этом функциональные характеристики изделия.



Страница на сайте



## 16. ГАРАНТИЙНЫЕ ОБЯЗАТЕЛЬСТВА

Гарантийный срок изделия 24 месяца с момента передачи его потребителю (продажи). Если дату передачи установить невозможно, срок исчисляется с даты изготовления. Дата изготовления указывается в паспорте изделия.

Претензии не принимаются при нарушении условий эксплуатации, при механических и термических повреждениях корпуса изделия.

Выездное гарантийное обслуживание не осуществляется.

Просьба сохранять заводскую упаковку. Возврат изделия производителю (в т.ч. на ремонт) в заводской упаковке или в иной, обеспечивающей механическую сохранность изделия при транспортировке.

Полная оферта сервисной службы размещена здесь: [www.meandr.ru/garant](http://www.meandr.ru/garant)

Дата продажи \_\_\_\_\_  
(заполняется потребителем при оформлении претензии)

## 17. ПРИЁМКА

Тиристорный регулятор мощности ТРМ-1М-\_\_\_\_\_ № \_\_\_\_\_

изготовлен в соответствии с требованиями ТУ3428-006-31928807-2014 и признан годным для эксплуатации.

Сборщик-регулировщик \_\_\_\_\_ « \_\_\_\_ » \_\_\_\_\_ 202\_\_ г

Контролёр ОТК \_\_\_\_\_ « \_\_\_\_ » \_\_\_\_\_ 202\_\_ г

Не содержит драгоценные металлы

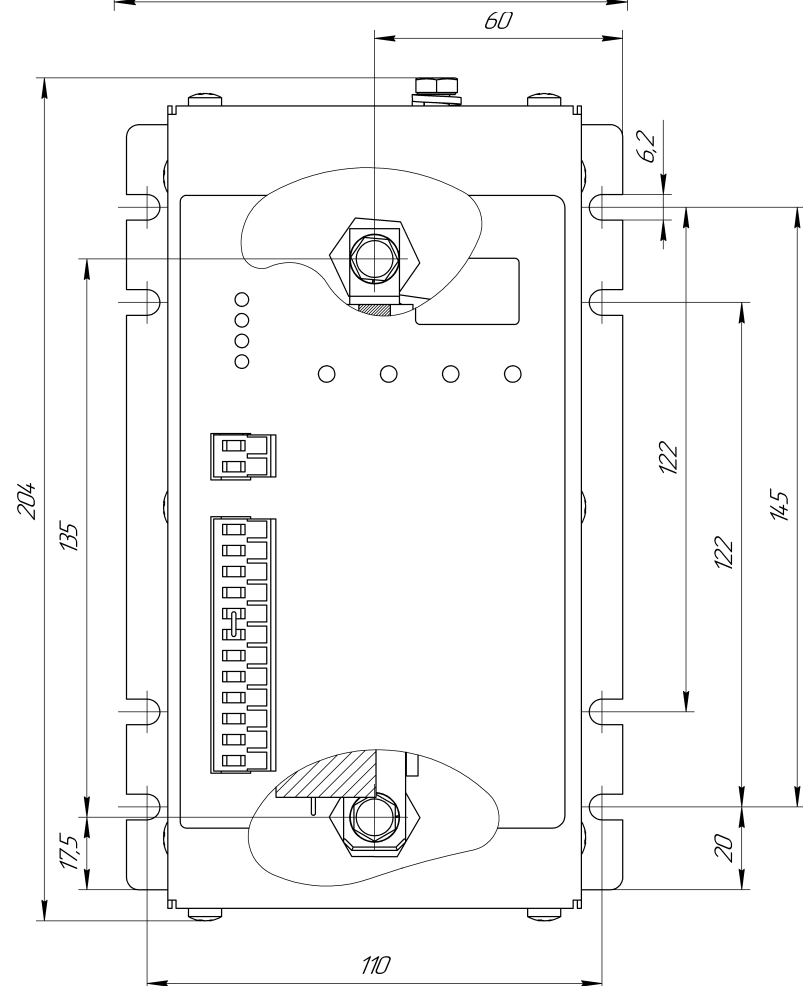
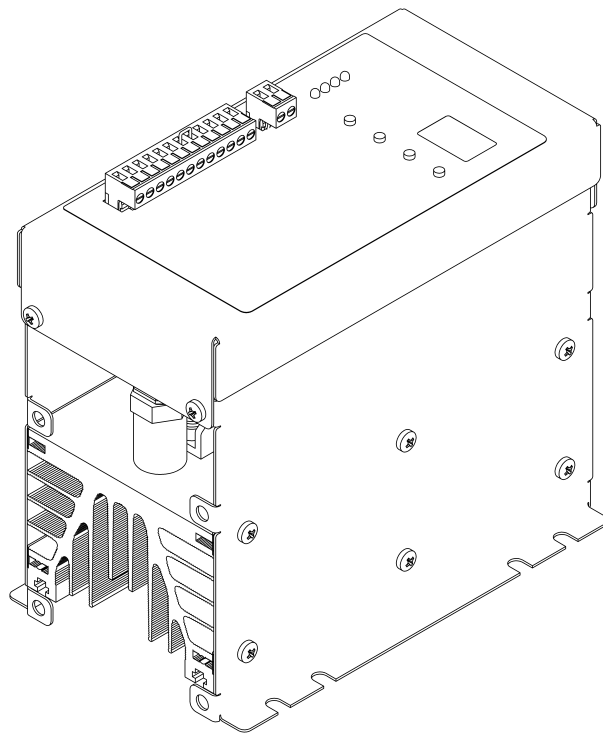
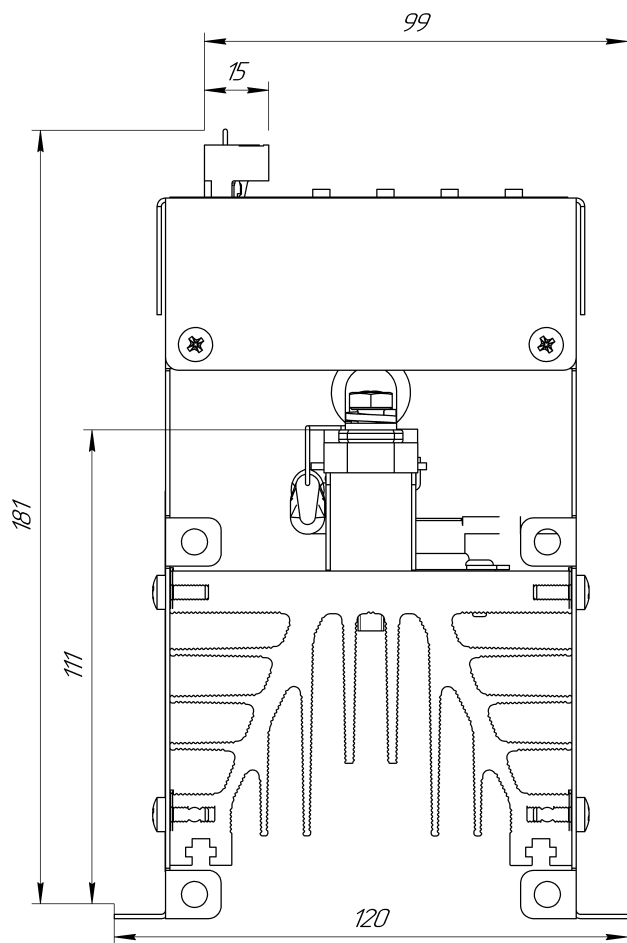


*По истечении периода эксплуатации или при порче устройства необходимо подвергнуть его утилизации.*



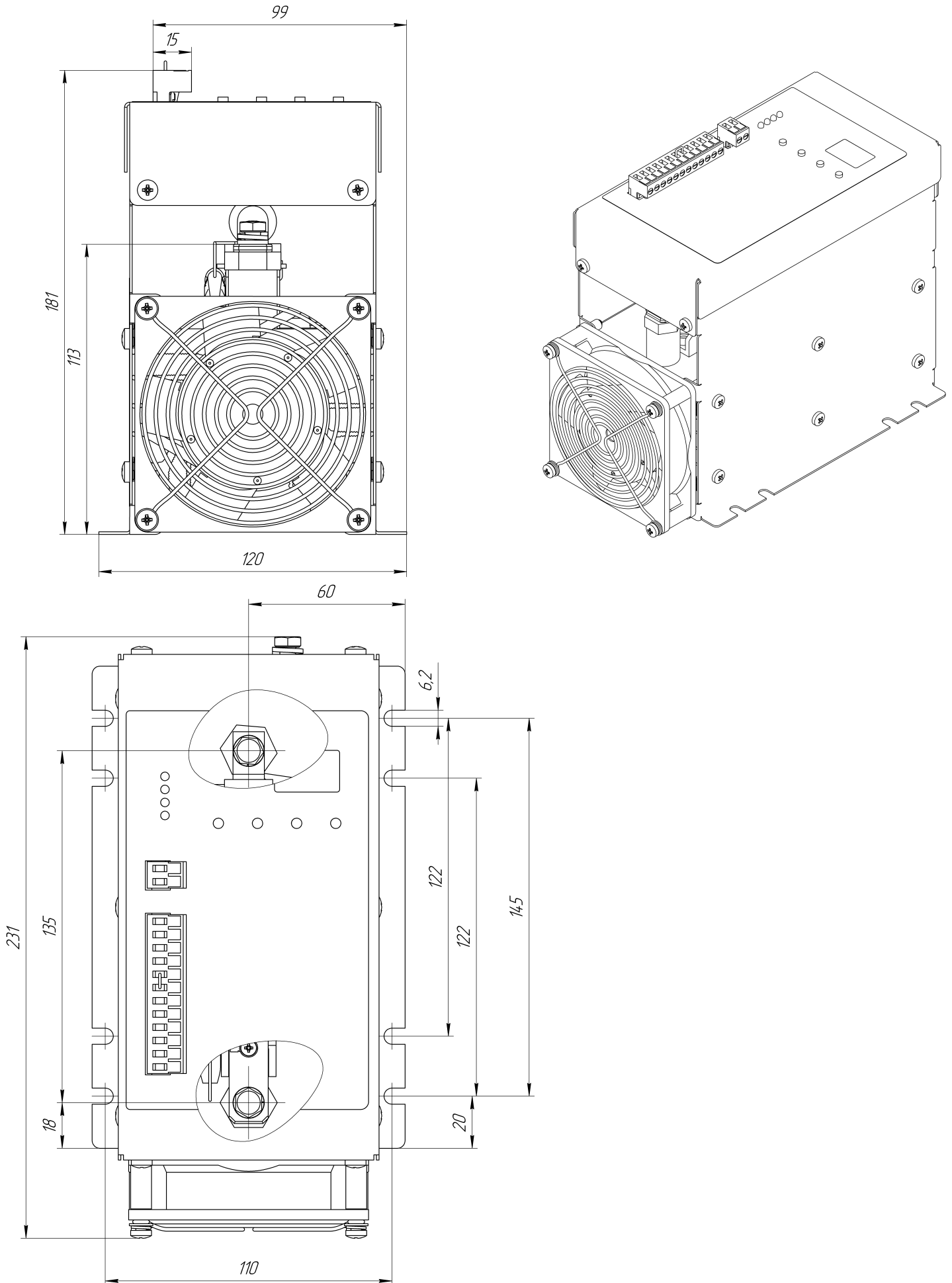
### 18. Габаритные характеристики регуляторов ТРМ-1М

Габаритные и установочные размеры регуляторов ТРМ-1М-30, ТРМ-1М-45, ТРМ-1М-60, ТРМ-1М-80



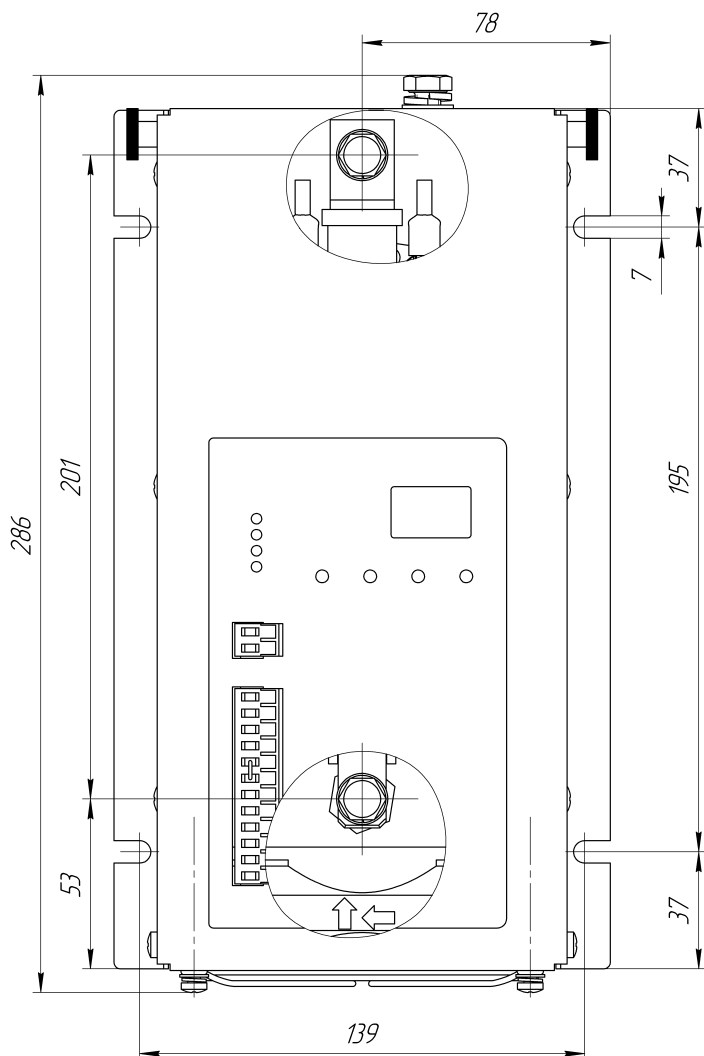
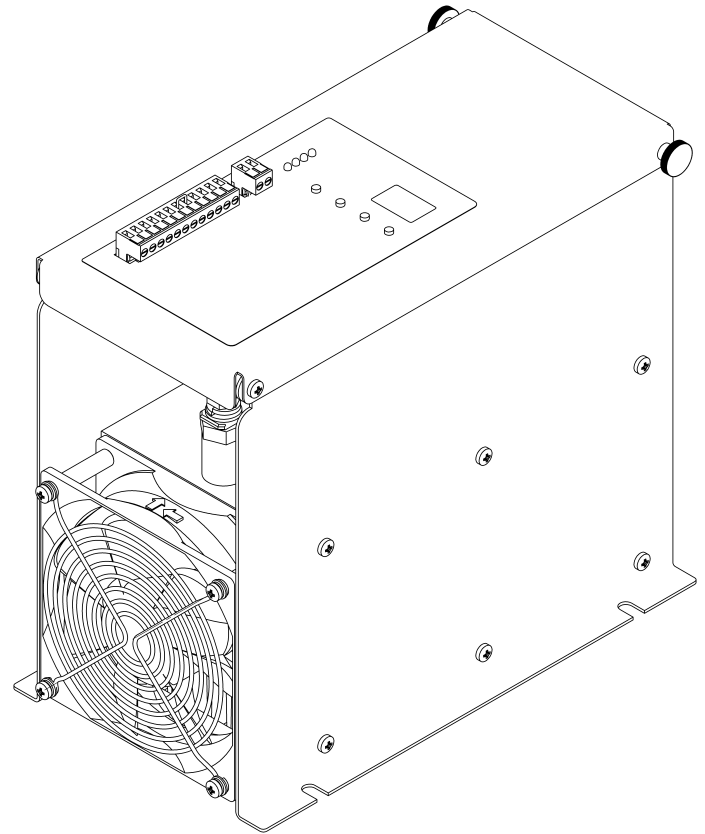
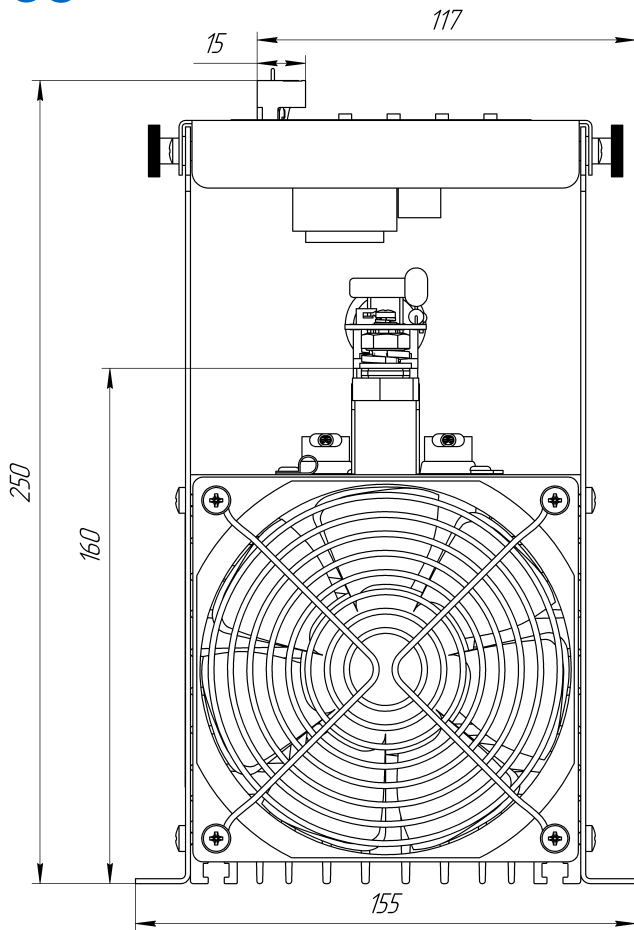


Габаритные и установочные размеры регуляторов ТРМ-1М-100





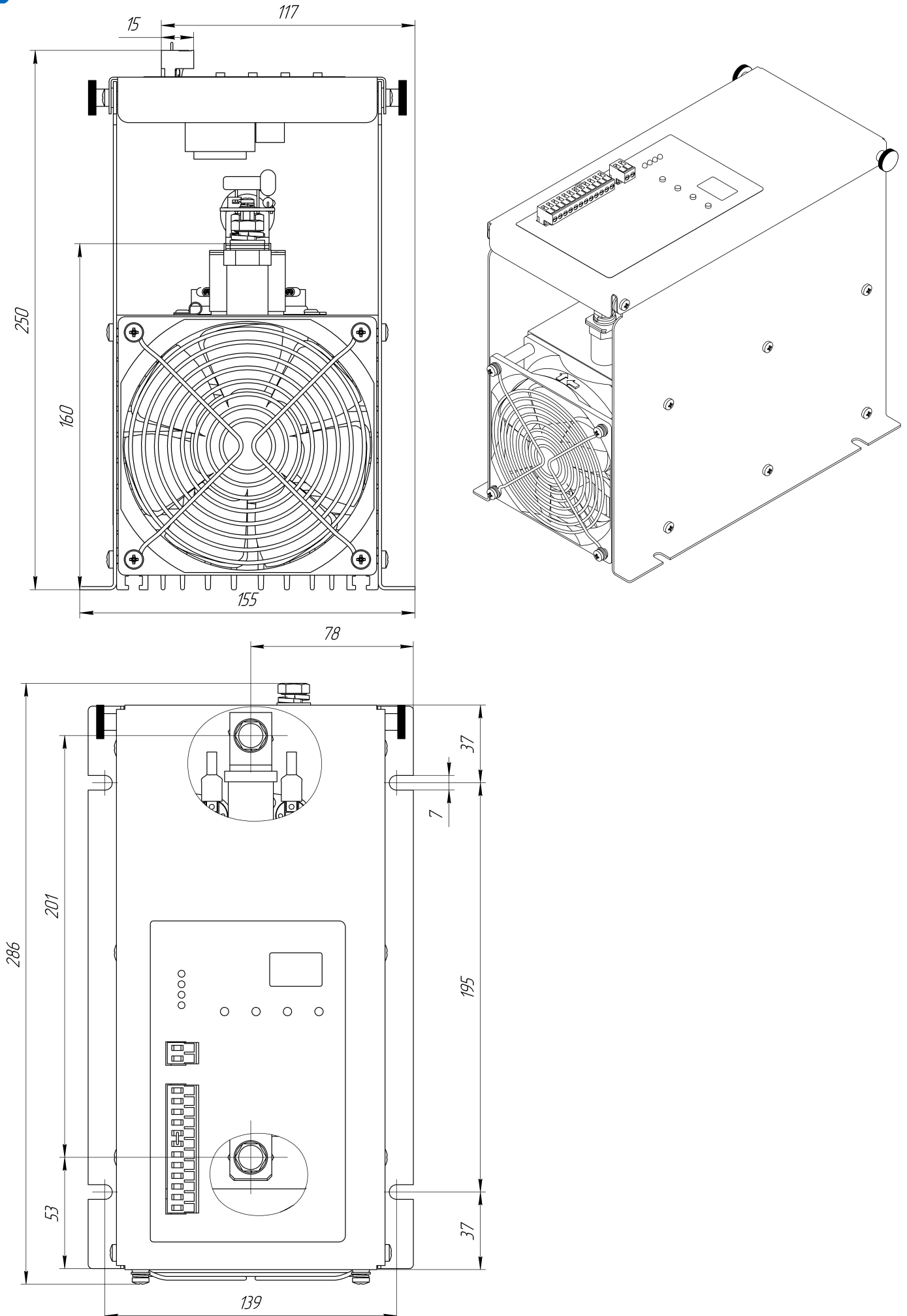
Габаритные и установочные размеры регуляторов ТРМ-1М-125, ТРМ-1М-150





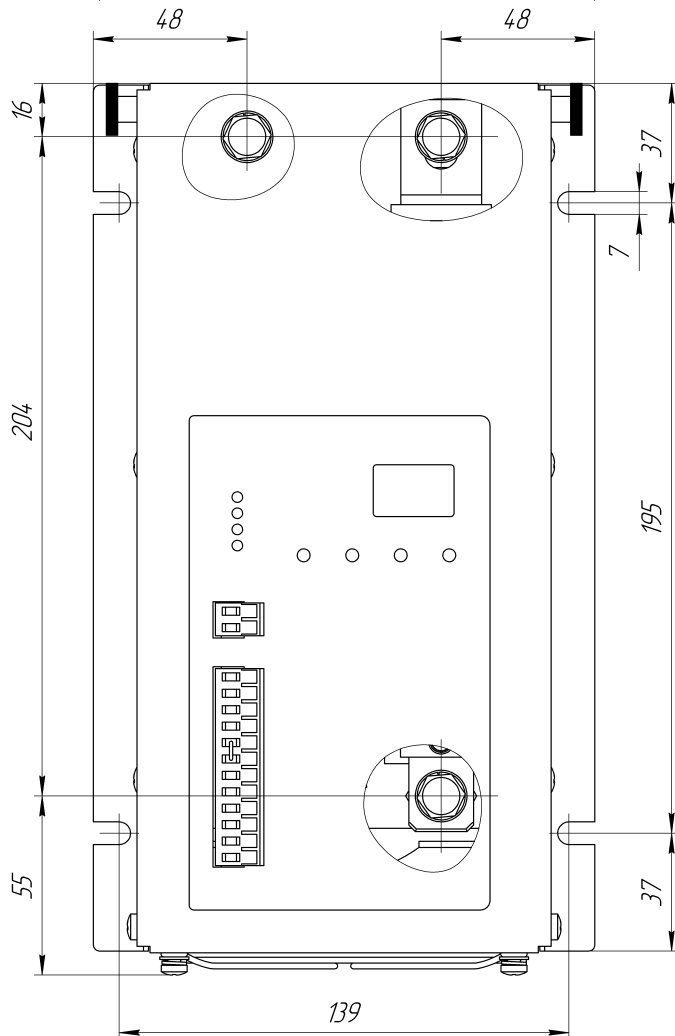
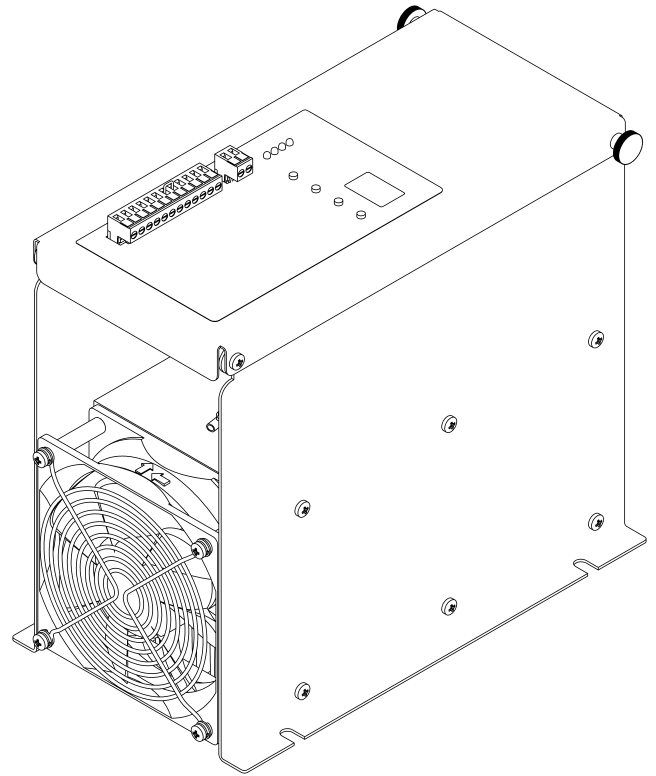
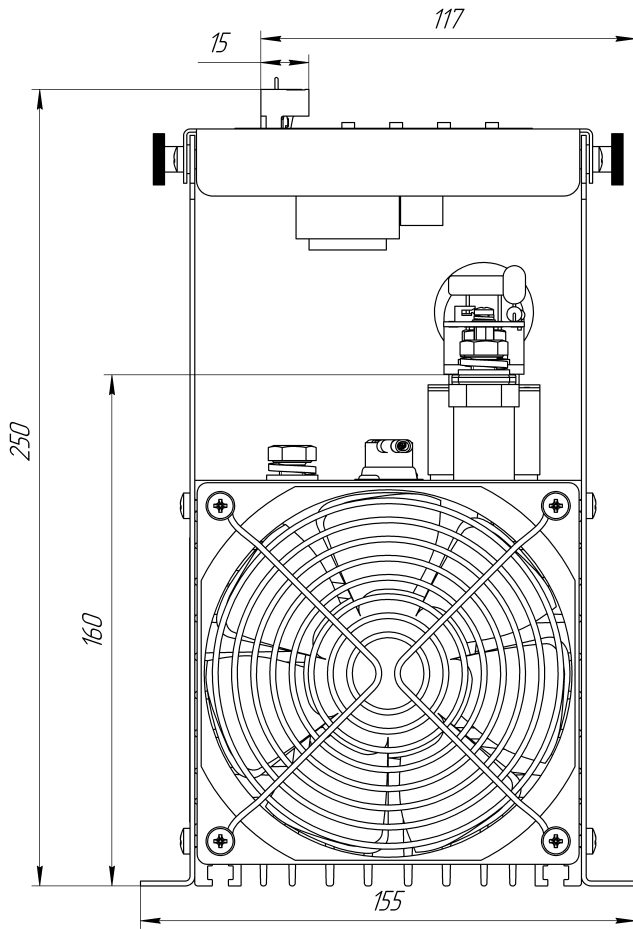


Габаритные и установочные размеры регуляторов ТРМ-1М-180



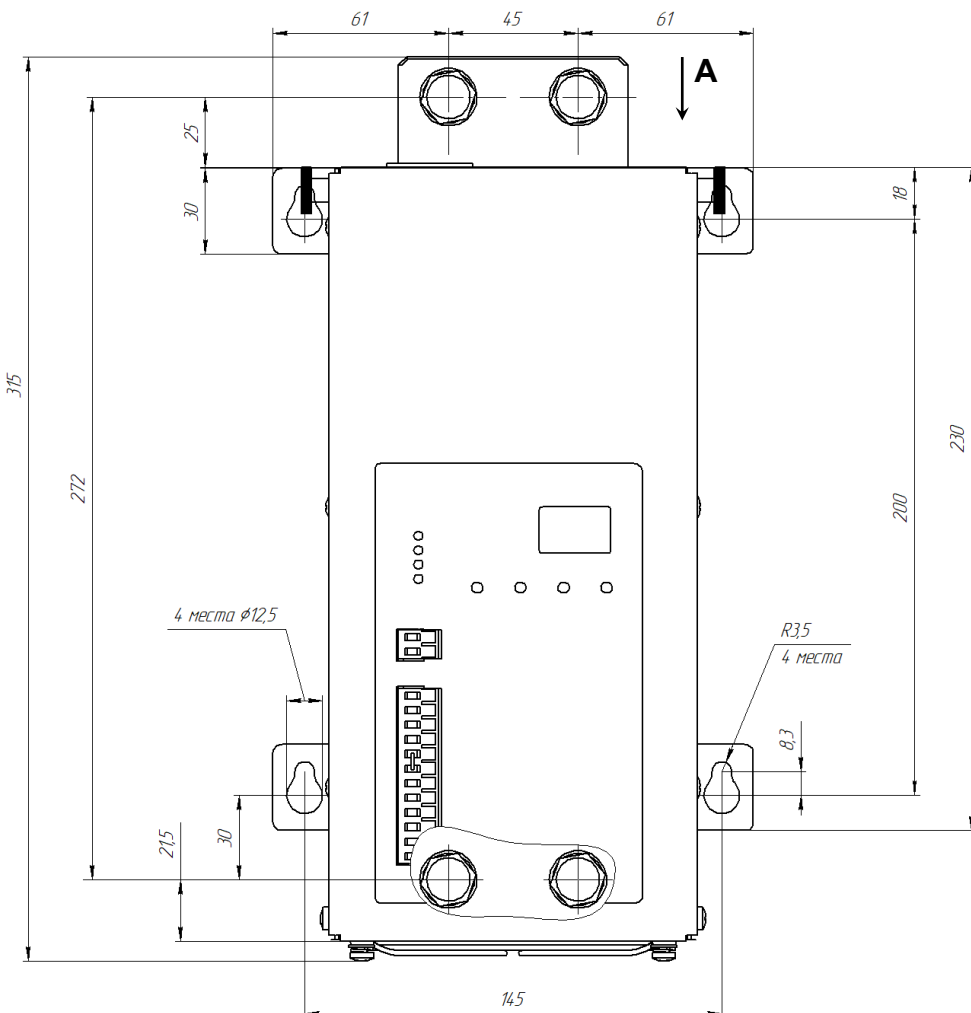
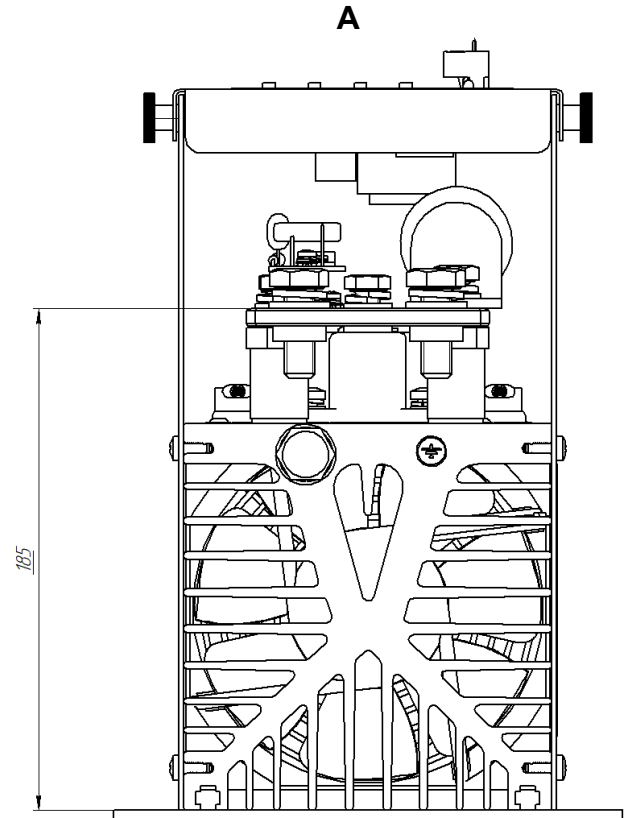
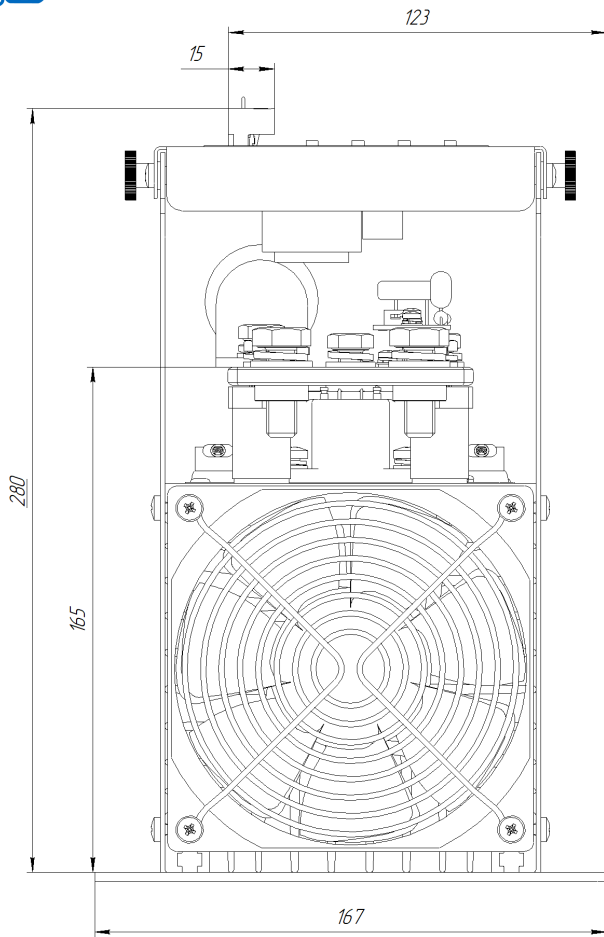


Габаритные и установочные размеры регуляторов ТРМ-1М-230



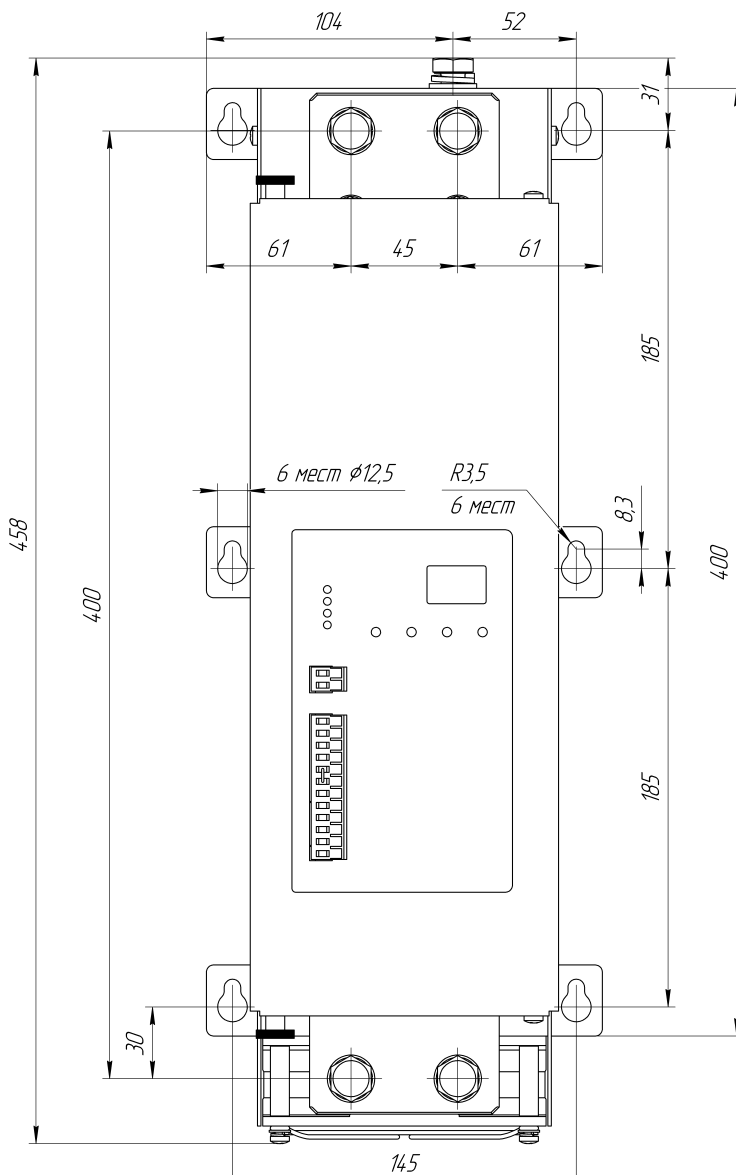
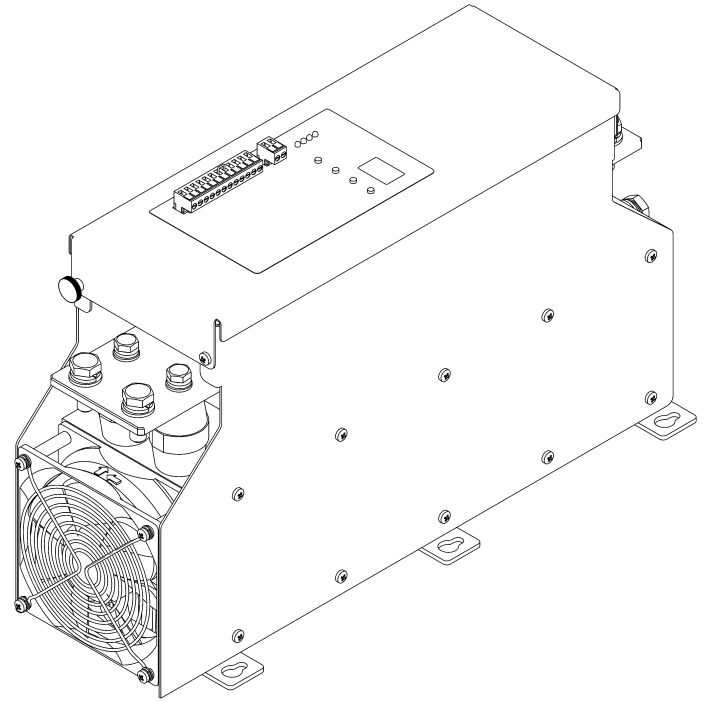
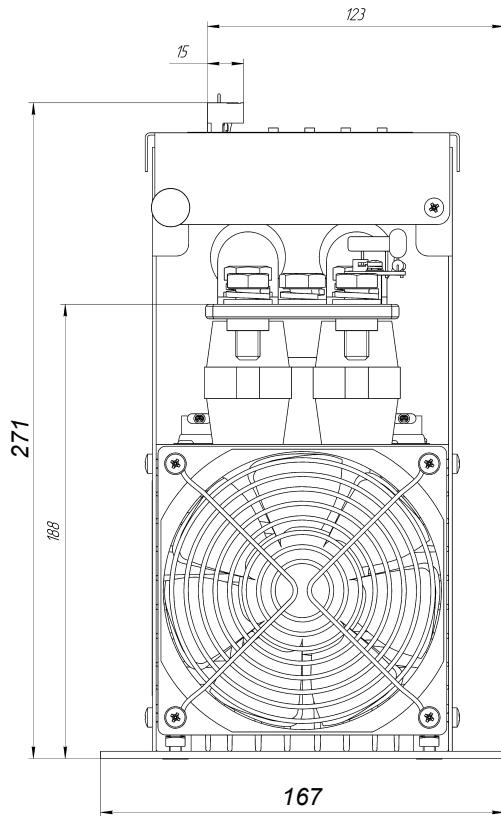


Габаритные и установочные размеры регуляторов ТРМ-1М-300, ТРМ-1М-380





Габаритные и установочные размеры регуляторов ТРМ-1М-450, ТРМ-1М-580





**19. Описание протокола Modbus**

Устройство имеет 4 режима скорости и обязательный контроль чётности (включить «чёт» (even)). Скорость обмена задаётся через пункт меню регулятора (см. раздел 13.6). Максимальная длина линии 600 метров. Поддерживаются функции:

№	Описание (англ)	Описание (рус)	
0x03	Read Holding registers	Считывание регистров	Поддерживается считывание только 1 регистра
0x06	Preset Single register	Установка регистра	
0x16	Preset Multiple registers	Установка значения нескольких регистров	Поддерживается установка только 1 регистра

Для функций записи одного или нескольких регистров поддерживаются широковещательные пакеты.

**Запросы и ответы.** Запрос (query) всегда инициируется ведущим (master) устройством.

Регулятор является ведомым (slave) и никогда не инициализирует запрос, а только формирует ответы (response) на запросы. Окончание посылки фиксируется по времени – 3.5 символа после последнего принятого байта.

Внутри посылки время между байтами не должно превышать 1.5 символа.

## 0x03 - Чтение нескольких регистров (Read Holding registers)

Запрос (query).

№ байта	Описание (англ.)	Описание (рус.)	
0	Slave Address	Адрес ведомого устройства	0x12
1	Function	Номер функции	0x03
2	Starting Address Hi	Старший байт адреса первого считываемого регистра	0x00
3	Starting Address Lo	Младший байт адреса первого считываемого регистра	0x05
4	No. of Points Hi	Старший байт числа считываемых регистров	0x00
5	No. of Points Lo	Младший байт числа считываемых регистров	0x03
6	CRC Lo	Младший байт контрольной суммы	0xXX
7	CRC Hi	Старший байт контрольной суммы	0xXX

Ответ (response).

№ байта	Описание (англ.)	Описание (рус.)	
0	Slave Address	Адрес ведомого устройства	0x12
1	Function	Номер функции	0x03
2	Byte Count	Число байтов данных	0x06
3	Data Hi @ 0x05	Старший байт данных для записи в регистр	0xXX
4	Data Lo @ 0x05	Младший байт данных для записи в регистр	0xXX
5	CRC Lo	Младший байт контрольной суммы	0xXX
6	CRC Hi	Старший байт контрольной суммы	0xXX

**Внимание! Число регистров для считывания должно быть равно единице.**

0x06 – Запись одного регистра (Preset Single register).

Запрос (query).

№ байта	Описание (англ.)	Описание (рус.)	
0	Slave Address	Адрес ведомого устройства	0x12
1	Function	Номер функции	0x06
2	Register Address Hi	Старший байт адреса устанавливаемого регистра	0x00
3	Register Address Lo	Младший байт адреса устанавливаемого регистра	0x12
4	Preset Data Hi	Старший байт нового значения регистра	0x00
5	Preset Data Lo	Младший байт нового значения регистра	0x55
6	CRC Lo	Младший байт контрольной суммы	0xXX
7	CRC Hi	Старший байт контрольной суммы	0xXX

Ответ (response).

№ байта	Описание (англ.)	Описание (рус.)	
0	Slave Address	Адрес ведомого устройства	0x12
1	Function	Номер функции	0x06
2	Register Address Hi	Старший байт адреса устанавливаемого регистра	0x00
3	Register Address Lo	Младший байт адреса устанавливаемого регистра	0x12
4	Preset Data Hi	Старший байт нового значения регистра	0x00
5	Preset Data Lo	Младший байт нового значения регистра	0x55
6	CRC Lo	Младший байт контрольной суммы	0xXX
7	CRC Hi	Старший байт контрольной суммы	0xXX



## 0x16 – Запись нескольких регистров (Preset Multiple registers).

Запрос (query).

№ байта	Описание (англ.)	Описание (рус.)	
0	Slave Address	Адрес ведомого устройства	0x12
1	Function	Номер функции	0x16
2	Starting Address Hi	Старший байт адреса первого устанавливаемого регистра	0x00
3	Starting Address Lo	Младший байт адреса первого устанавливаемого регистра	0x05
4	No. of Registers Hi	Старший байт числа устанавливаемых регистров	0x00
5	No. of Registers Lo	Младший байт числа устанавливаемых регистров	0x01
6	Byte count	Число байт данных	0x04
7	Data Hi @ 0x05	Старший байт данных для записи в регистр	0xXX
8	Data Lo @ 0x05	Младший байт данных для записи в регистр	0xXX
11	CRC Lo	Младший байт контрольной суммы	0xXX
12	CRC Hi	Старший байт контрольной суммы	0xXX

Ответ (response).

№ байта	Описание (англ.)	Описание (рус.)	
0	Slave Address	Адрес ведомого устройства	0x12
1	Function	Номер функции	0x16
2	Starting Address Hi	Старший байт адреса первого устанавливаемого регистра	0x00
3	Starting Address Lo	Младший байт адреса первого устанавливаемого регистра	0x05
4	No. of Registers Hi	Старший байт числа устанавливаемых регистров	0x00
5	No. of Registers Lo	Младший байт числа устанавливаемых регистров	0x01
6	CRC Lo	Младший байт контрольной суммы	0xXX
7	CRC Hi	Старший байт контрольной суммы	0xXX

**Внимание! Число регистров для считывания должно быть равно единице.****Контрольная сумма (CRC).**

Для вычисления контрольной суммы в Modbus RTU используется циклический избыточный код с образующим полиномом  $x^{16} + x^{15} + x^2 + 1$ .

Коды ошибок:

Код	Описание (англ.)	Пояснение
0x01	Illegal function	Попытка вызова функции, отличной от 0x03, 0x06, 0x16
0x02	Illegal data address	Обращение к недопустимому адресу
0x03	Illegal data value	Недопустимое значение
0x04	slave device failure	Попытка записать или прочитать больше, чем одно значение

**Адресное пространство.**

Все читаемые и изменяемые величины являются регистрами. Доступ к ним осуществляется с помощью функций чтения нескольких регистров, записи одного регистра, записи нескольких регистров.

Адрес (hexl)	Название параметра	Доступ	Значение по умолчанию	Мин.	Макс.	Единицы измерения	Аналогичный пункт меню	Комментарии
	Вход 1							
0x0010	тип	rw	0	0	5	0 - аналоговый вход выключен 1 - управление сигналом 0-5В 2 - управление сигналом 0-10В 3 - управление сигналом 4-20мА 4 - управление сигналом 0-20мА 5 - управление через интерфейс RS-485 по протоколу Modbus RTU	in.1/typ	
0x0011	Текущее значение	r	-	0	511	Отсчёты АЦП (9 бит)	in.1/lvl/val	
0x0012	Уровень мин.	rw	0	0	Уровень макс.-51	Отсчёты АЦП (9 бит)	in.1/lvl/1.Lo	
0x0013	Уровень макс.	rw	511	Уровень мин.+51	511	Отсчёты АЦП (9 бит)	in.1/lvl/1.Hi	
0x0014	Инверсия	rw	0	0	1	0 - выключена 1 - включена	in.1/inv	
	Вход 2							
0x0020	режим	rw	0	0	5	0 - не используется 1 - задаёт максимальное регулировочное значение (от минимального до предела вверх) 2 - задаёт минимальное регулировочное значение (от нуля до максимально разрешённого)	in.2/typ	
0x0021	Текущее значение	r	-	0	511	Отсчёты АЦП (9 бит)	in.2/lvl/val	
0x0022	Уровень мин.	rw	0	0	Уровень макс.-51	Отсчёты АЦП (9 бит)	in.2/lvl/1.Lo	
0x0023	Уровень макс.	rw	511	Уровень мин.+51	511	Отсчёты АЦП (9 бит)	in.2/lvl/1.Hi	
0x0024	Инверсия	rw	0	0	1	0 - выключена 1 - включена	in.2/inv	
	Thyristor ctrl mode							
0x0030	Mode	rw	0	0	4	0 - управление фазовым углом (РА); 1 - полупериодное управление (ZC); 2 - пакетное управление; 3 - пакетное управление и плавный запуск на каждом периоде; 4 - переход от пакетного управления к фазовому	thr	
0x0040	PA-LNR	rw	0	0	2	0 - режим стабилизации выключен; 1 - приведение регулировочной характеристики к линейной по напряжению; 2 - приведение регулировочной характеристики к линейной по мощности	thr/P.A./Lnr	Линеаризация в режиме РА
0x0041	PA-rise time	rw	0	0	300	Сотни миллисекунд	thr/P.A./r.t	Время нарастания мощности от 0 до 100 % в режиме РА
0x0042	PA-fall time	rw	0	0	300	Сотни миллисекунд	thr/P.A./F.t	Время спада мощности от 100 до 0 % в режиме РА
0x0050	Pulse-Period	rw	25	25	999	Периоды фазы	thr/A2P/Prd thr/P.C.S./Prd thr/P.C.d./Prd	Период следования пачек
0x0051	Rise Periods (package ctrl w soft start)	rw	0	0	<Pulse-Period> / 2	Период фазы	thr/P.C.S/r.P.	Время разгона на каждой пачке
0x0052	Start time (sec, A2P)	rw	1	1	999	секунды	thr/A2P/S.t.	Время разгона перед переходом к числоимпульсному управлению
0x0053	Delay Triggerig (for DT mode)	rw	0	0	90	градусы	thr/P.C.d./d.tr.	Угол упреждения коммутации





## Адресное пространство. Продолжение.

Адрес (hex!)	Название параметра	Доступ	Значение по умолчанию	Мин.	Макс.	Единицы измерения	Аналогичный пункт меню	Комментарии
	Out cfg							
0x0060	Power Setpoint	г или gw (если первый вход в режиме RS-485)	0	Power min	Power max	0.1%		Уставка мощности. При попытке записи в режиме отличном от управления по RS-485 будет выдана ошибка попытки доступа к неверному адресу.
0x0061	Power Current	г		0	1000	0.1%	out/lvl	Текущая мощность
0x0062	Power Min	rw		0	Power Max	0.1%	out/P.Lo.	Минимальная мощность
0x0063	Power Max	rw		Power min	1000	0.1%	out/P.Hi.	Максимальная мощность
0x0070	Relay Mode	rw	0	0	2	0 - всегда выключено 1 - включено при 100% мощности на выходе регулятора 2 - включено если ошибок нет	rEL	
0x0080	RS-485 slave addr	rw	1	1	127		Adr	
0x0081	RS-485 baudRate	rw	0	0	3	0 - битрейт 1200 бит/с 1 - битрейт 2400 бит/с 2 - битрейт 4800 бит/с 3 - битрейт 9600 бит/с	br	

## Регистры ошибок и состояния

0x0100	Any err	г	-	0	1			Есть любая ошибка в работе
0x0101	Phase rep err	г	-	0	1			Ошибка частоты сети
0x0102	Phase full loss	г	-	0	1			Отсутствие сигнала фазы
0x0103	Overheat	г	-	0	1			Перегрев
0x0104	Regulator pwr low	г	-	0	1			Низкое напряжение питания регулятора
0x0110	Enable in	г	-	0	1			1 - вход замкнут, работа разрешена
0x0111	Rly state	г	-	0	1			1 - реле включено
0x0200	Save Cfg	w	-					Для сохранения настроек надо последовательно записать в регистр 0xA555, потом 0x5555 и произойдет сохранение настроек



ДЛЯ ЗАМЕТОК